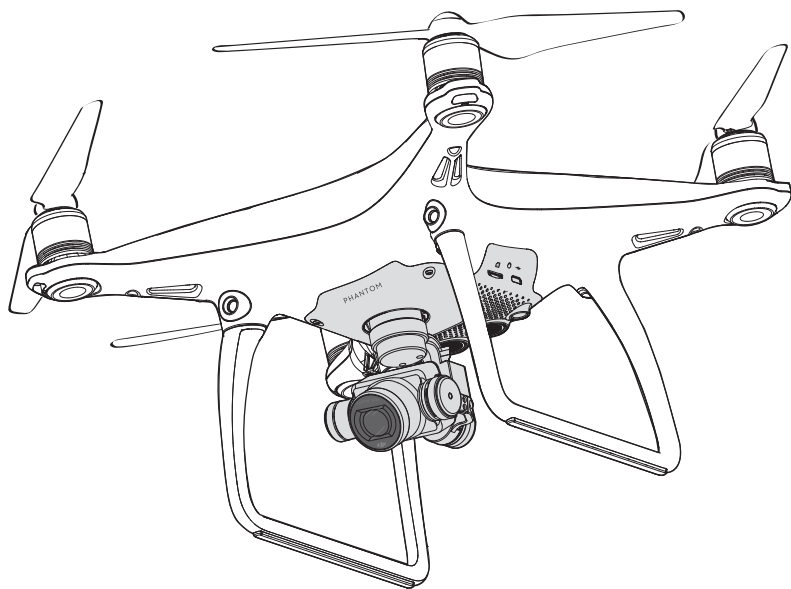


PHANTOM 4

Manuel de l'utilisateur V1.2

Mars 2016



Recherche de mots clés

Entrez un mot clé tel que « batterie » ou « installation » pour trouver une rubrique. Si vous utilisez Adobe Acrobat Reader pour lire ce document, appuyez sur Ctrl+F sous Windows ou sur Command+F sur Mac pour lancer une recherche.

Sélection d'une rubrique

Affichez la liste complète des rubriques dans la table des matières. Cliquez sur une rubrique pour atteindre la section correspondante.

Impression de ce document

Ce document prend en charge l'impression haute résolution.

Utilisation de ce manuel

Légendes

 Avertissement

 Important

 Astuces et conseils

 Références

À lire avant votre premier vol

Lisez les documents suivants avant d'utiliser le Phantom 4 :

1. *Contenu de l'emballage*
2. *Manuel de l'utilisateur Phantom 4*
3. *Guide de démarrage rapide Phantom 4*
4. *Clause d'exclusion de responsabilité et consignes de sécurité Phantom 4*
5. *Consignes de sécurité relatives à l'Intelligent Flight Battery Phantom 4*

Nous vous recommandons de visionner les didacticiels vidéo sur le site Web DJI officiel et de lire la clause d'exclusion de responsabilité avant de voler. Préparez votre premier vol en consultant le guide de démarrage rapide Phantom 4 et reportez-vous au présent manuel pour obtenir de plus amples informations.

Didacticiels vidéo

Visionnez les didacticiels vidéo accessibles à partir du lien ci-après, qui expliquent comment utiliser le Phantom 4 en toute sécurité :

<http://www.dji.com/product/phantom-4/video>



Téléchargement de l'application DJI GO

Téléchargez et installez l'application DJI GO avant d'utiliser l'appareil. Scannez le code QR à droite pour télécharger la dernière version.

La version Android de l'application DJI GO est compatible avec Android 4.1.2 (ou version ultérieure).

La version iOS de l'application DJI GO est compatible avec iOS 8.0 (ou version ultérieure).



Table des matières

Utilisation de ce manuel

Légendes	2
À lire avant votre premier vol	2
Didacticiels vidéo	2
Téléchargement de l'application DJI GO	2

Présentation du produit

Introduction	6
Principales fonctionnalités	6
Préparation de l'appareil	6
Schéma de l'appareil	8
Schéma de la radiocommande	8

Appareil

Contrôleur de vol	11
Mode de vol	11
Voyant d'état de vol	12
Retour au point de départ (RTH)	13
TapFly	16
ActiveTrack	18
Système de détection d'obstacles et Vision Positioning System	20
Zone de détection	21
Calibration des capteurs avant	21
Enregistreur de vol	23
Montage et démontage des hélices	23
Intelligent Flight Battery DJI	24

Radiocommande

Présentation de la radiocommande	30
Utilisation de la radiocommande	30
Voyant d'état de la radiocommande	34
Appairage de la radiocommande	35

Caméra et nacelle

Présentation de la caméra	38
Nacelle	39

Application DJI GO

Caméra	42
Library	45
Discovery	45
Me	45

Vol

Exigences relatives à l'environnement de vol	47
Limites de vol et zones d'exclusion aérienne	47
Liste de vérifications avant vol	50
Calibration du compas	51
Décollage et atterrissage automatiques	52
Démarrage/coupure des moteurs	53
Coupure du moteur en plein vol	53
Test de vol	54

FAQ

Annexe

Caractéristiques techniques	60
Description du voyant d'état de l'appareil	61
Mise à jour du micrologiciel	62
Mode de vol intelligent (Intelligent Flight)	62
Informations sur le service après-vente	63
FCC Compliance	63

Présentation du produit

Cette section présente le Phantom 4 et dresse la liste des composants de l'appareil et de la radiocommande.

Présentation du produit

Introduction

Le DJI Phantom 4 est une caméra aérienne extrêmement intelligente capable de suivre des objets sans avoir recours à un autre appareil, d'éviter les obstacles et de voler par simple pression du doigt, le tout en enregistrant des vidéos 4K ou en capturant des photos d'une résolution de 12 mégapixels.

Principales fonctionnalités

Deux nouvelles commandes, TapFly et ActiveTrack, spécifiques au Phantom 4, ont été ajoutées à l'application DJI GO. D'une simple pression, vous pouvez désormais voler dans toutes les zones visibles sur votre écran ou suivre un objet en mouvement facilement et sans à-coup.

Caméra et nacelle : le Phantom 4 vous permet d'enregistrer des vidéos 4K à 30 images par seconde et de prendre des photos d'une résolution de 12 mégapixels pour un résultat ultra net et détaillé. Le capteur perfectionné améliore la netteté, diminue le bruit et vous permet de prendre de meilleures photos. Il s'agit de notre meilleure caméra aérienne à ce jour.

Liaison descendante vidéo HD : la liaison descendante HD longue portée (jusqu'à 5 km) à faible latence est prise en charge par une version améliorée du système DJI Lightbridge.

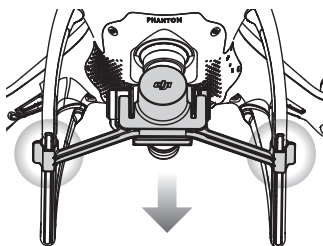
Intelligent Flight Battery DJI : la nouvelle DJI Intelligent Flight Battery de 5 350 mAh est équipée de cellules de batterie améliorées et d'un système de gestion de l'alimentation avancé pour offrir jusqu'à environ 28 minutes de vol*.

Contrôleur de vol : le contrôleur de vol de nouvelle génération a été amélioré et propose désormais une expérience de vol plus fiable. Le nouvel enregistreur de vol enregistre les données importantes de chaque vol et le Vision Positioning System optimise la précision du vol stationnaire en intérieur ou dans les environnements où aucun signal GPS n'est disponible. La conception à deux IMU et deux compas assure une redondance à l'appareil.

Préparation de l'appareil

Retrait de la bride de la nacelle

Retirez la bride de la nacelle de la caméra, comme illustré ci-dessous :



*Lorsque vous volez en mode ATTI en environnement calme au niveau de la mer. Le temps de vol varie en fonction du type de vol, des conditions météorologiques et de l'altitude.

Montage des hélices :

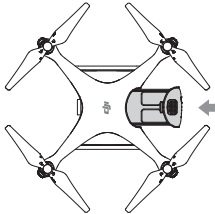
Montez les hélices dotées d'un anneau noir sur les moteurs comportant un repère noir. Montez les hélices dotées d'un anneau argenté sur les moteurs ne comportant pas de repère noir. Montez l'hélice sur la plaque de fixation en appuyant, puis tournez dans la direction de verrouillage jusqu'à ce qu'elle soit bien fixée.



Vérifiez que toutes les hélices sont bien fixées avant chaque vol.

Installation de la batterie

Faites glisser la batterie dans le compartiment prévu à cet effet dans le sens de la flèche illustré ci-dessous. Assurez-vous que vous entendez le déclic qui indique que la batterie est solidement installée. À défaut, la sécurité en vol de votre appareil peut être compromise.



Préparation de la radiocommande :

Le support pour appareil mobile est conçu pour accueillir votre tablette ou votre appareil mobile en toute sécurité. Orientez le support dans la position souhaitée, puis ajustez les antennes en les tournant vers l'extérieur.

1. Appuyez sur le bouton situé sur le côté supérieur droit du support pour appareil mobile pour dégager la bride, puis adaptez-la à la taille de l'appareil mobile.
2. Placez votre appareil mobile dans la bride en appuyant fermement, puis reliez-le à la radiocommande à l'aide d'un câble USB.
3. Raccordez une extrémité du câble à l'appareil mobile, puis branchez l'autre sur le port USB situé à l'arrière de la radiocommande.

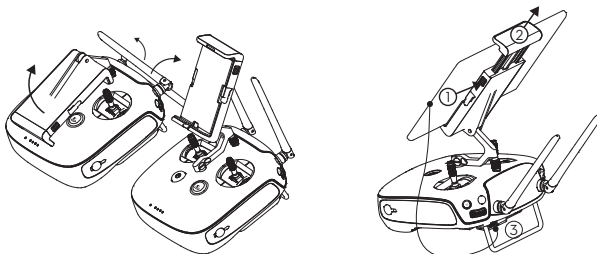
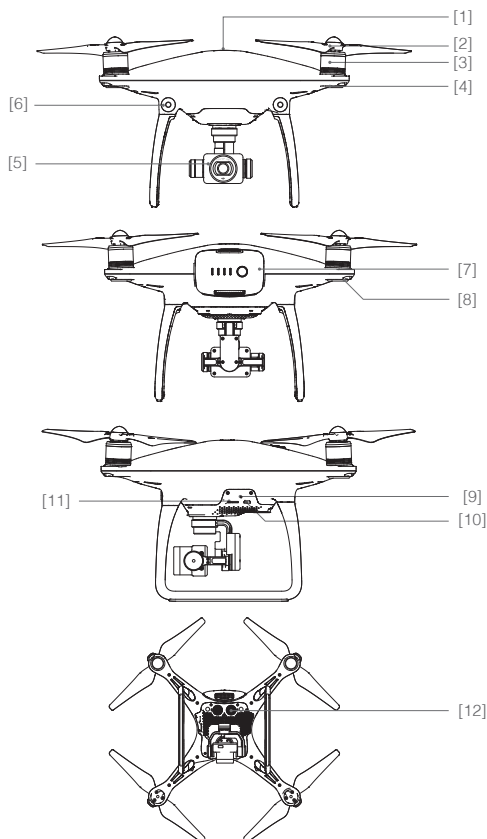
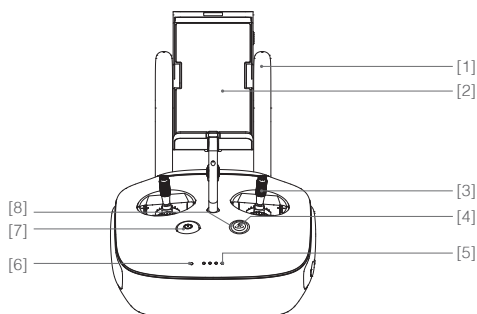


Schéma de l'appareil



- [1] GPS
- [2] Hélice
- [3] Moteur
- [4] Voyant avant
- [5] Nacelle et caméra
- [6] Système de détection d'obstacles
- [7] Intelligent Flight Battery
- [8] Voyant d'état de l'appareil
- [9] Voyant d'état de la caméra/de l'appairage et bouton d'appairage
- [10] Port Micro-USB
- [11] Logement de la carte Micro-SD de la caméra
- [12] Capteurs Vision Positioning

Schéma de la radiocommande



- [1] **Antennes**
Transmet les signaux vidéo et de contrôle de l'appareil.
- [2] **Support pour appareil mobile**
Fixe votre appareil mobile à la radiocommande.
- [3] **Manche de contrôle**
Contrôle l'orientation et les mouvements de l'appareil.
- [4] **Bouton RTH (Return to home, Retour au point de départ)**
Maintenez ce bouton enfoncé pour activer la fonction RTH (Return to Home).

[5] Indicateur de niveau de batterie

Affiche le niveau de batterie de la radiocommande.

[6] Voyant d'état

Indique l'état du système de la radiocommande.

[7] Bouton d'alimentation

Permet d'allumer ou d'éteindre la radiocommande.

[8] Voyant RTH

Le voyant circulaire autour du bouton RTH affiche l'état de la fonction RTH.

[9] Molette de réglage de la caméra

Tournez la molette pour régler les paramètres de la caméra. (Fonctionne uniquement lorsque la radiocommande est connectée à un appareil mobile exécutant l'application DJI GO.)

[10] Bouton Pause de la fonction Intelligent Flight

Appuyez une fois pour permettre à l'appareil de sortir du mode TapFly, ActiveTrack ou Avancé.

[11] Obturateur

Appuyez sur l'obturateur pour prendre une photo. Si le mode rafale est sélectionné, ce bouton permet de prendre le nombre de photos défini.

[12] Commutateur de mode de vol

Utilisez ce commutateur pour basculer entre le mode P, le mode S et le mode A.

[13] Bouton d'enregistrement vidéo

Appuyez sur ce bouton pour démarrer l'enregistrement d'une vidéo. Appuyez une nouvelle fois sur le bouton pour arrêter l'enregistrement.

[14] Cadran de la nacelle

Utilisez cette molette pour contrôler l'inclinaison de la nacelle.

[17] Bouton C1

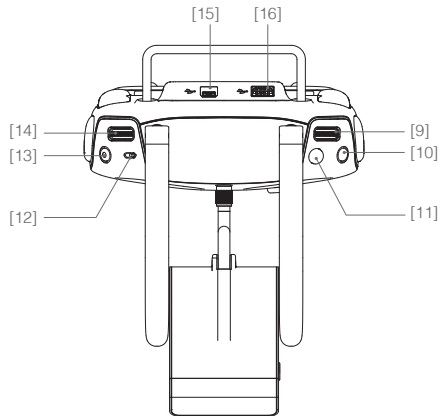
Personnalisable dans l'application DJI GO.

[18] Bouton C2

Personnalisable dans l'application DJI GO.

[19] Port d'alimentation

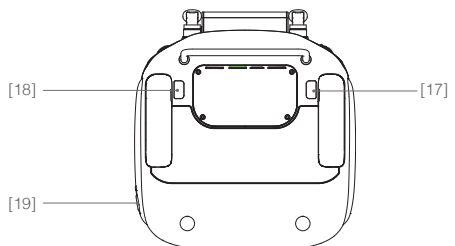
Branchez le chargeur au port d'alimentation pour recharger la batterie de la radiocommande.

**[15] Port Micro-USB**

Port réservé.

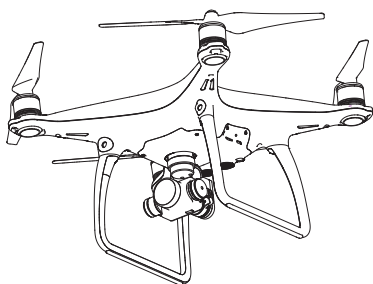
[16] Port USB

Branchez le périphérique mobile sur le port USB pour exécuter l'application DJI GO.



Appareil

Cette section présente les fonctionnalités du contrôleur de vol, du Vision Positioning System et de l'Intelligent Flight Battery.



Appareil

Contrôleur de vol

Le contrôleur de vol du Phantom 4 présente plusieurs améliorations importantes, notamment un nouveau mode de vol. Deux modes de sécurité sont proposés : Sécurité et Retour au point de départ. Ces fonctionnalités garantissent le retour de votre appareil en toute sécurité en cas de perte du signal de contrôle. Le contrôleur de vol peut également enregistrer les données importantes de chaque vol sur le périphérique de stockage embarqué. Le nouveau contrôleur de vol assure également une plus grande stabilité et offre une nouvelle fonction de freinage pneumatique.

Mode de vol

Trois modes de vol sont disponibles. Vous trouverez ci-dessous les détails correspondant à chacun de ces modes :

- Mode P (Positionnement) :** le fonctionnement du mode P est optimal lorsque le signal GPS est fort. L'appareil utilise le GPS et le système de détection d'obstacles pour se stabiliser automatiquement, naviguer entre les obstacles et suivre un objet en mouvement. Dans ce mode, les fonctions avancées comme TapFly et ActiveTrack sont activées.
- Mode S (Sport) :** en mode S, les valeurs de gain de l'appareil sont ajustées pour en améliorer la maniabilité. Dans ce mode, la vitesse de vol maximale atteint 20 m/s. Notez que le système de détection d'obstacles est désactivé.
- Mode A (Attitude) :** lorsque ni le GPS, ni le système de détection d'obstacles ne sont disponibles, l'appareil se repose uniquement sur son baromètre pour le contrôle de l'altitude.



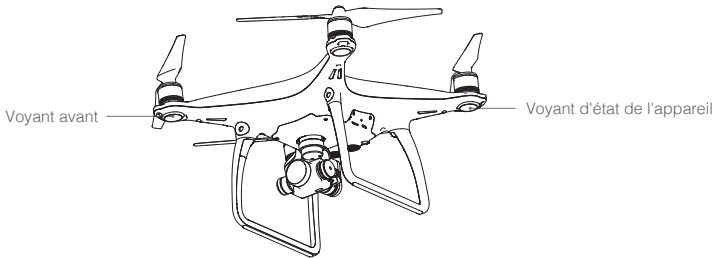
- **Le système de détection d'obstacles est désactivé en mode S (Sport), ce qui signifie que l'appareil ne sera pas en mesure d'éviter automatiquement les obstacles situés sur sa trajectoire de vol. Soyez vigilant et restez à distance des obstacles environnants.**
- En mode S (Sport), la vitesse maximale et la distance de freinage de l'appareil augmentent considérablement. Une distance de freinage minimale de 50 m (164 pieds) est requise en l'absence de vent.
- En mode S (Sport), la réactivité de l'appareil augmente considérablement, ce qui signifie qu'un petit mouvement du manche de la radiocommande se traduira par une grande distance de déplacement de l'appareil. Soyez vigilant et maintenez un espace de manœuvre adéquat pendant le vol.
- En mode S (Sport), la vitesse de descente de l'appareil augmente considérablement. Une distance de freinage minimale de 50 m est requise en l'absence de vent.



- Utilisez le commutateur de mode du contrôleur de vol pour modifier le mode de vol de l'appareil. Reportez-vous à la section « [Commutateur de mode de vol](#) » (page 33) pour plus d'informations.

Voyant d'état de vol

Le Phantom 4 est équipé de voyants avant et de voyants d'état de l'appareil. L'emplacement de ces voyants est illustré dans le schéma ci-après :



Les voyants avant indiquent l'orientation de l'appareil. Lorsque l'appareil est sous tension, les voyants avant affichent une lumière rouge fixe indiquant l'avant (ou le nez) de l'appareil. Les voyants d'état de l'appareil indiquent l'état du système du contrôleur de vol. Reportez-vous au tableau ci-dessous pour en savoir plus sur les voyants d'état de l'appareil.

Description du voyant d'état de l'appareil

Normal	
 Clignote en rouge, en vert et en jaune de manière alternative	Mise sous tension et autodiagnostic
 Clignote en vert et en jaune de manière alternative	Préparation
 Clignote lentement en vert	Prêt à Voler (en mode P ou en mode S avec GPS, Vision Positioning System et détection d'obstacles)
 Clignote deux fois en vert	Prêt à Voler (en mode P ou en mode S avec GPS, Vision Positioning System et détection d'obstacles)
 Clignote lentement en jaune	Prêt à Voler (en mode A sans GPS, Vision Positioning System ni détection d'obstacles)
Avertissement	
 Clignote rapidement en jaune	Perte du signal de la radiocommande
 Clignote lentement en rouge	Avertissement de batterie faible
 Clignote rapidement en rouge	Avertissement de batterie critique
 Clignote en rouge de manière alternative	Erreur IMU
 — Rouge fixe	Erreur critique
 Clignote en rouge et en jaune de manière alternative	Calibration du compas requise

Retour au point de départ (RTH)

La fonction RTH (Return-to-Home, retour au point de départ) permet de faire revenir l'appareil au dernier point de départ enregistré. Il existe trois types de procédures RTH : RTH intelligent, RTH en cas de batterie faible et RTH de sécurité. La section suivante décrit ces trois situations en détail.

	GPS	Description
Point de départ		Si l'appareil a détecté un fort signal GPS avant le décollage, le point de départ correspond au site d'envol. L'icône GPS () indique la force du signal GPS. Le voyant d'état de l'appareil clignote rapidement lors de l'enregistrement du point de départ.

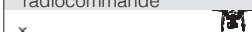
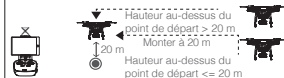
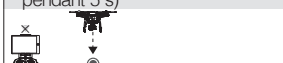


- Lorsque le système de détection d'obstacles est activé et que la luminosité est suffisante, l'appareil peut détecter et éviter les obstacles. L'appareil grimpera automatiquement pour éviter un obstacle et continuera de voler vers le point de départ à la nouvelle altitude.

RTH de sécurité

Si le point de départ a été correctement enregistré et que le compas fonctionne normalement, la procédure RTH de sécurité est activée automatiquement si le signal de la radiocommande est perdu pendant plus de trois secondes. Le processus de retour au point de départ peut être interrompu et l'opérateur peut reprendre le contrôle de l'appareil si la connexion transmettant le signal de la radiocommande est rétablie.

Illustration RTH de sécurité

1 Enregistrement du point de départ  Clignotement en vert	2 Confirmation du point de départ  Clignotement en vert	3 Perte du signal de la radiocommande  Clignotement rapide en jaune
4 Perte de signal durable (au bout de 3 s)  Clignotement rapide en jaune	5 RTH (altitude réglable)  Clignotement rapide en jaune	6 Atterrissage (après vol stationnaire pendant 5 s)  Clignotement rapide en jaune



- L'appareil ne peut pas revenir au point de départ lorsque le signal GPS est faible () s'affiche en gris) ou indisponible.
- L'appareil descend et atterrit automatiquement si le mode RTH est déclenché lorsque le vol s'inscrit dans un rayon de 20 mètres (65 pieds) du point de départ. L'appareil stoppe son ascension et revient immédiatement au point de départ si vous actionnez la manette des gaz dans le cas où l'appareil atteint 20 mètres (65 pieds) d'altitude ou plus si l'altitude de sécurité (Failsafe) est définie.
- L'appareil ne pouvant éviter les obstacles lors de la procédure RTH de sécurité si le système de détection d'obstacles est désactivé, il est important de définir une altitude de sécurité (Failsafe) adaptée avant chaque vol. Lancez l'application DJI GO et ouvrez la page Camera, puis sélectionnez MODE > Advanced Settings > Failsafe mode pour définir l'altitude de sécurité (Failsafe).
- L'utilisateur ne peut pas contrôler l'appareil lorsque celui-ci grimpe vers son altitude de sécurité (Failsafe). Cependant, l'utilisateur peut appuyer une fois sur le bouton RTH pour interrompre l'ascension et reprendre le contrôle.

RTH intelligent

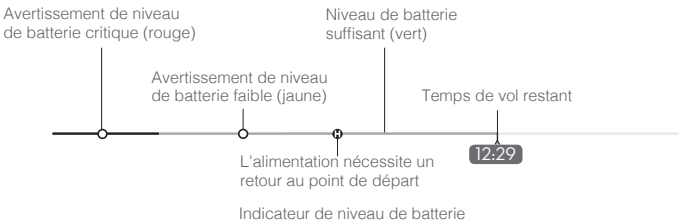
Utilisez le bouton RTH de la radiocommande (reportez-vous à la section « Bouton RTH », page 33 pour en savoir plus) ou appuyez sur le bouton RTH de l'application DJI GO et suivez les instructions à l'écran, si le GPS est disponible, pour activer la procédure de RTH intelligent. L'appareil revient alors automatiquement au dernier point de départ enregistré. Dirigez l'appareil à l'aide des manches de contrôle de la radiocommande pour éviter toute collision lors de la procédure de RTH intelligent. Maintenez le bouton RTH intelligent enfoncé pour lancer la procédure, puis appuyez une nouvelle fois dessus pour y mettre fin et regagner le contrôle de l'appareil.

RTH en cas de batterie faible

Le mode de sécurité en cas de batterie faible se déclenche lorsque la charge de l'Intelligent Flight Battery DJI risque de ne pas être suffisante pour assurer le retour de l'appareil. Il est conseillé aux utilisateurs de faire revenir l'appareil au point de départ ou de le faire atterrir immédiatement s'ils y sont invités. En cas de batterie faible, l'application DJI GO affiche un avertissement. L'appareil retourne automatiquement au point de départ si aucune mesure n'est prise dans un délai de 10 secondes. L'utilisateur peut annuler la procédure RTH en appuyant sur le bouton RTH de la radiocommande. Les seuils correspondant à ces avertissements sont définis automatiquement en fonction de l'altitude actuelle de l'appareil et de sa distance par rapport au point de départ.

Lorsque la charge de batterie atteint le niveau minimal requis pour faire atterrir l'appareil depuis l'altitude actuelle, la procédure d'atterrissage est lancée automatiquement. L'utilisateur peut continuer d'utiliser la radiocommande pour contrôler l'orientation de l'appareil pendant le processus d'atterrissage.

L'indicateur de niveau de batterie s'affiche dans l'application DJI GO et est décrit ci-après :



Niveau de la batterie	Avertissement	Remarque	Voyant d'état de l'appareil	Application DJI GO	Instructions de vol
Avertissement de niveau de batterie faible		Le niveau de la batterie est faible. Faites atterrir l'appareil.	Le voyant d'état de l'appareil clignote lentement en rouge.	Appuyez sur « Go-home » pour faire revenir l'appareil au point de départ et le faire atterrir automatiquement ou appuyez sur « Cancel » pour reprendre le cours normal du vol. Si aucune mesure n'est prise, l'appareil revient automatiquement au point de départ et atterrit après 10 secondes. La radiocommande fait retentir une alarme.	Faites revenir l'appareil et posez-le dès que possible, puis arrêtez les moteurs et remplacez la batterie.

Avertissement de niveau de batterie critique	L'appareil doit atterrir immédiatement.	Le voyant d'état de l'appareil clignote rapidement en rouge.	L'écran de l'application DJI GO clignote en rouge et l'appareil entame sa descente. La radiocommande fait retentir une alarme.	Faites descendre l'appareil pour lui permettre d'atterrir automatiquement.
Estimation du temps de vol restant	Estimation du temps de vol restant selon le niveau actuel de la batterie.	Sans objet	Sans objet	Sans objet



- Lorsque l'avertissement de niveau de batterie critique se déclenche et que l'appareil entame sa descente automatique, vous pouvez actionner la manette des gaz vers le haut pour maintenir l'altitude de l'appareil et le conduire à un emplacement plus propice à l'atterrissage.
- Les zones de couleur et repères sur l'indicateur de niveau de batterie présentent l'estimation du temps de vol restant. Ils sont ajustés automatiquement en fonction de la position et de l'état actuels de l'appareil.

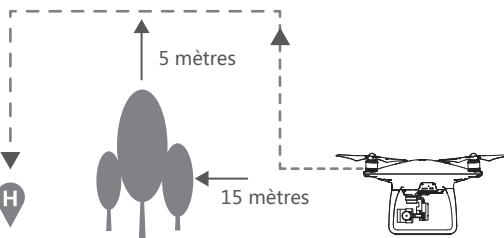
Remarques de sécurité concernant le mode Sécurité (Failsafe)

	Si le système de détection d'obstacles est désactivé, l'appareil ne peut pas éviter les obstacles pendant la procédure RTH de sécurité. Par conséquent, il est important de définir une altitude de sécurité (Failsafe) adaptée avant chaque vol. Lancez l'application DJI GO et ouvrez la page Camera, puis sélectionnez MODE > Advanced Settings > Failsafe mode pour définir l'altitude de sécurité (Failsafe).
	Si l'appareil vole au-dessous de 20 mètres (65 pieds) et que le mode Failsafe (y compris une procédure RTH intelligent ou une procédure RTH en cas de batterie faible) est déclenché, l'appareil grimpera d'abord automatiquement à 20 mètres (65 pieds) à partir de son altitude actuelle. Vous ne pouvez annuler l'ascension qu'en quittant le mode Failsafe. Reportez-vous à la section « Bouton RTH », page 33, pour plus d'informations sur la façon de quitter le mode Failsafe et de reprendre le contrôle de la radiocommande.
	L'appareil descend et atterrit automatiquement si le mode RTH est déclenché lorsque le vol s'inscrit dans un rayon de 20 mètres (65 pieds) à partir du point de départ. L'appareil stoppe son ascension et revient immédiatement au point de départ si vous actionnez la manette des gaz dans le cas où l'appareil atteint 20 mètres (65 pieds) d'altitude ou plus si l'altitude de sécurité (Failsafe) est définie.
	L'appareil ne peut pas revenir au point de départ lorsque le signal GPS est faible ([📶] s'affiche en gris) ou indisponible.
	Si vous actionnez la manette des gaz lorsque l'appareil vole à plus de 20 mètres (65 pieds) d'altitude, mais sous l'altitude de sécurité (Failsafe) prédéfinie, l'appareil cesse de monter et retourne immédiatement au point de départ.

Évitement des obstacles pendant la procédure RTH

L'appareil peut désormais détecter et tenter d'éviter activement les obstacles pendant une procédure RTH de sécurité, à condition que la luminosité soit idéale pour le système de détection d'obstacles. Le comportement de l'appareil lors de l'évitement d'un obstacle est décrit ci-après :

1. L'appareil décélère lorsqu'un obstacle est détecté à 20 mètres (65 pieds) devant lui.
2. L'appareil s'arrête et maintient un vol stationnaire, puis commence à monter verticalement pour éviter l'obstacle. Enfin, l'appareil cesse de grimper lorsqu'il vole au moins 5 mètres (16 pieds) au-dessus de l'obstacle détecté.
3. La procédure RTH de sécurité reprend et l'appareil continue de voler vers le point de départ en maintenant son altitude actuelle.



- Pour garantir que l'appareil fait route vers la direction cible, vous ne pouvez pas le faire pivoter pendant une procédure RTH de sécurité lorsque le système de détection d'obstacles est activé.
- L'appareil ne peut pas éviter les obstacles situés directement au-dessus de lui.

TapFly

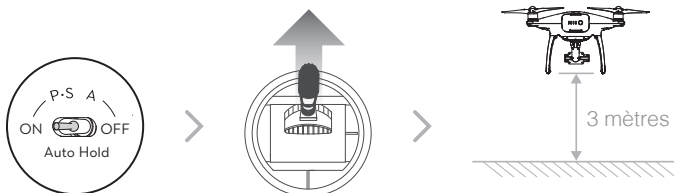
Introduction

Avec la fonction TapFly, l'utilisateur peut maintenant appuyer sur l'écran de son appareil mobile pour guider l'appareil et voler vers la direction désignée sans utiliser la radiocommande. L'appareil peut éviter les obstacles ou commencer à freiner automatiquement, puis maintenir automatiquement un vol stationnaire, pourvu que la luminosité ne soit pas trop faible (< 300 lux) ou trop élevée (> 10 000 lux).

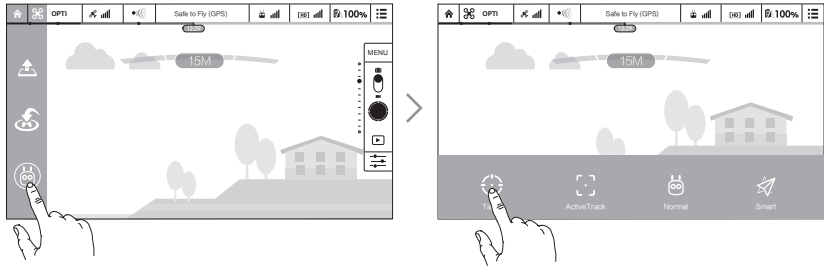
Utilisation de la fonction TapFly

Assurez-vous que le niveau de charge de l'Intelligent Flight Battery est supérieur à 50 %. Vérifiez que l'appareil est en mode P. Suivez ensuite les étapes ci-dessous pour utiliser la fonction TapFly :

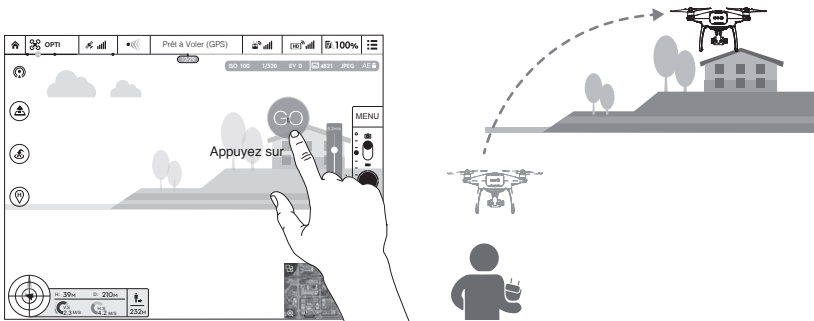
Décollez et assurez-vous que l'appareil vole à au moins 3 mètres (9 pieds) au-dessus du sol.



Lancez l'application DJI GO, appuyez sur  au bas de la page Camera, puis lisez attentivement les messages d'invite.

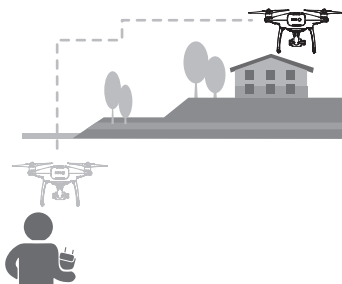
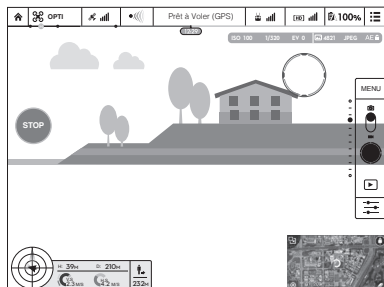


Appuyez une fois sur la direction cible et attendez que l'icône  apparaisse. Appuyez à nouveau pour confirmer la sélection et l'appareil volera automatiquement vers la direction cible.



- NE FAITES PAS voler l'appareil en direction de personnes, animaux, petits objets ou objets fins (par ex. des branches ou des lignes électriques), ou de matières transparentes (par ex. du verre ou de l'eau).
- Prenez garde aux obstacles qui se trouvent sur la trajectoire de vol et restez à bonne distance de ceux-ci.
- Les trajectoires de vol attendues et effectives peuvent éventuellement être différentes en cas d'utilisation de la fonction TapFly.
- La plage sélectionnable pour la direction cible est limitée. Vous ne pouvez pas effectuer une sélection TapFly près des bords supérieur et inférieur de l'écran.
- Le mode TapFly peut ne pas fonctionner correctement lorsque l'appareil survole un plan d'eau ou une zone enneigée.
- Soyez extrêmement prudent lorsque vous volez dans des environnements très sombres (< 300 lux) ou très lumineux (> 10 000 lux).

Une fois la sélection TapFly confirmée, l'appareil volera automatiquement vers la zone indiquée par l'icône ○. Notez que vous pouvez toujours utiliser le manche de contrôle pour contrôler le mouvement de l'appareil pendant le vol.

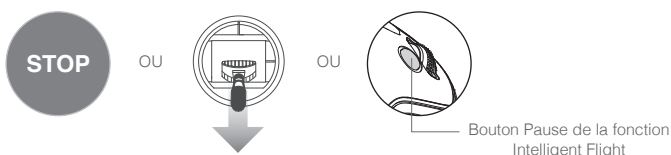


Notez que l'appareil ajustera automatiquement sa vitesse s'il détecte un obstacle devant l'appareil ou s'il vole trop près du sol. Cependant, l'utilisateur ne doit pas s'appuyer sur cette fonctionnalité pour faire voler l'appareil entre les obstacles. Notez par ailleurs que la procédure RTH de sécurité annule la sélection TapFly, dans la mesure où si le signal GPS est faible, l'appareil quitte le vol autonome du mode TapFly et retourne automatiquement vers le point de départ.

Sortie du mode TapFly

Utilisez l'une des méthodes suivantes pour quitter le mode TapFly :

1. Appuyez une fois sur le bouton Pause de la fonction Intelligent Flight de la radiocommande ou actionnez le manche d'angle vertical de la radiocommande vers le bas.
2. Appuyez sur le bouton « STOP » à l'écran.



Une fois sorti du mode TapFly, l'appareil s'arrête et maintient un vol stationnaire. Vous pouvez soit sélectionner une nouvelle direction cible pour passer au vol suivant, soit ramener l'appareil au point de départ manuellement.

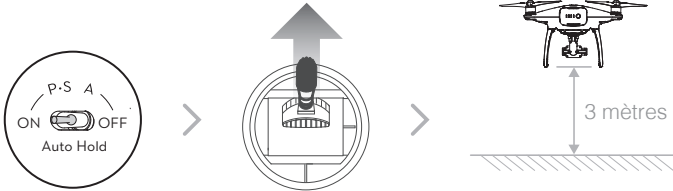
ActiveTrack

La fonction ActiveTrack vous permet de marquer et de suivre un objet en mouvement sur l'écran de votre appareil mobile. L'appareil évitera automatiquement les obstacles situés sur sa trajectoire de vol.

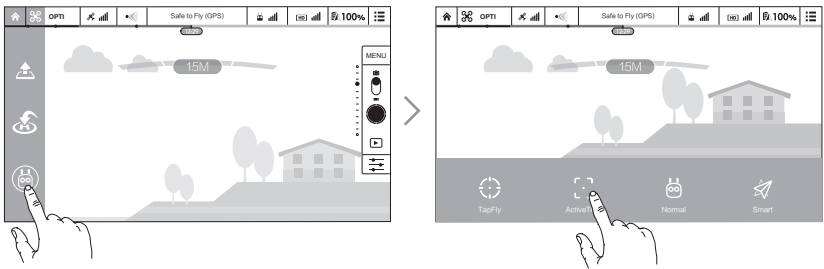
Utilisation de la fonction ActiveTrack

Vérifiez que le niveau de charge de l'Intelligent Flight Battery est supérieur à 50 % et que l'appareil est en mode P. Suivez ensuite les étapes ci-dessous pour utiliser la fonction ActiveTrack :

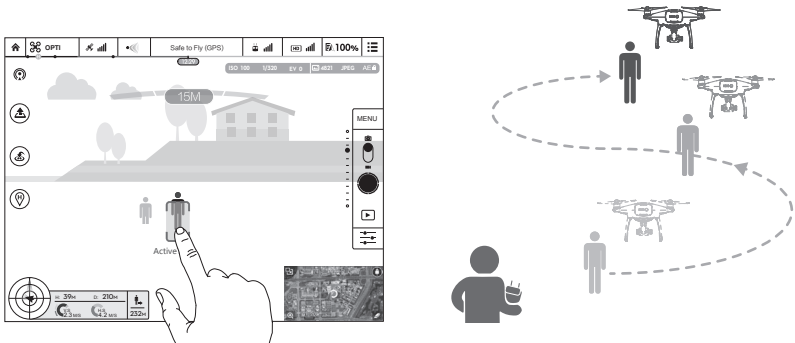
1. Décollez et maintenez un vol stationnaire à au moins 3 mètres (9 pieds) au-dessus du sol.



2. Dans l'application DJI GO, appuyez sur  pour afficher les modes de vol, puis sélectionnez le mode TapFly.



3. Faites glisser un cadre autour de l'objet que vous souhaitez suivre, et appuyez dessus pour confirmer la sélection. Le cadre  devient vert lorsque le suivi est actif. Si le cadre devient rouge, l'objet n'a pas été identifié et vous devez réessayer.





- NE SÉLECTIONNEZ PAS une zone contenant des personnes, animaux, petits objets ou objets fins (par ex. des branches ou des lignes électriques), ou des matières transparentes (par ex. du verre ou de l'eau).
- Restez à distance des obstacles situés à proximité de la trajectoire de vol, en particulier lorsque l'appareil vole en marche arrière.
- Soyez extrêmement vigilant lors de l'utilisation de la fonction ActiveTrack dans les situations suivantes :
 - a) Le mouvement de l'objet suivi ne se trouve pas dans un plan.
 - b) La forme de l'objet suivi change considérablement pendant son mouvement.
 - c) L'objet suivi peut être bloqué ou hors de vue pendant un long laps de temps.
 - d) L'objet suivi se déplace sur une surface enneigée.
 - e) La luminosité est extrêmement faible (< 300 lux) ou élevée (> 10 000 lux).
 - f) L'objet suivi est d'une couleur similaire au fond ou ses motifs se fondent dans l'environnement.
- Vous devez respecter les lois et réglementations locales en matière de confidentialité lors de l'utilisation de la fonction ActiveTrack.



- L'appareil détectera et évitera les obstacles situés sur sa trajectoire de vol.
- Si l'appareil perd la trace de l'objet parce qu'il se déplace trop rapidement ou est masqué, sélectionnez à nouveau l'objet pour reprendre le suivi.

Sortie du mode ActiveTrack

Il existe deux façons de quitter le mode ActiveTrack :

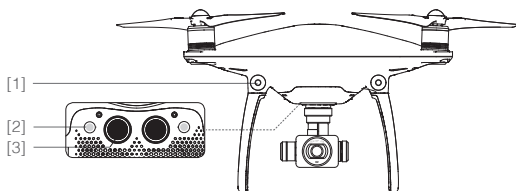
1. Appuyez sur le bouton Pause de la fonction Intelligent Flight de la radiocommande.
2. Actionnez le manche d'angle vertical de la radiocommande vers le bas.



Une fois sorti du mode ActiveTrack, l'appareil s'arrête et maintient un vol stationnaire. Vous pouvez alors choisir de lancer une nouvelle mission ou de ramener l'appareil au point de départ.

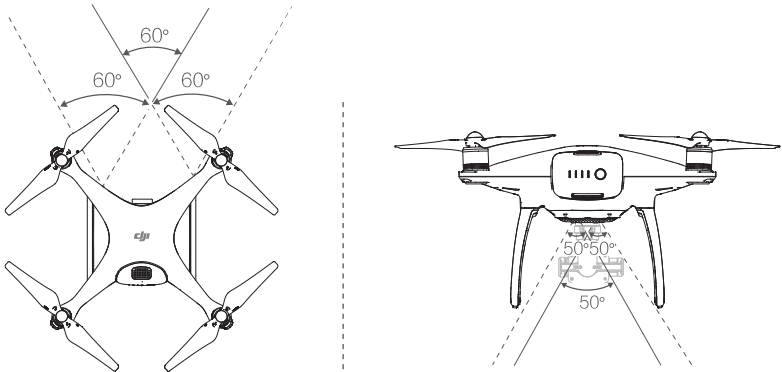
Système de détection d'obstacles et Vision Positioning System

Le Phantom 4 est équipé d'un système de détection d'obstacles qui balaie en permanence la zone située devant l'appareil, lui permettant ainsi d'éviter les collisions en contournant ou survolant les obstacles, ou en maintenant un vol stationnaire. Le Vision Positioning System DJI utilise des ultrasons et des données d'imagerie pour aider l'appareil à maintenir sa position actuelle. Grâce au Vision Positioning System, le Phantom 4 peut maintenir un vol stationnaire plus précis et voler en intérieur ou dans d'autres environnements où aucun signal GPS n'est disponible. Les principaux composants du Vision Positioning System se trouvent dans la partie inférieure du Phantom 4. Il s'agit notamment de deux capteurs à ultrasons [3] et de quatre capteurs monoculaires [1] [2].



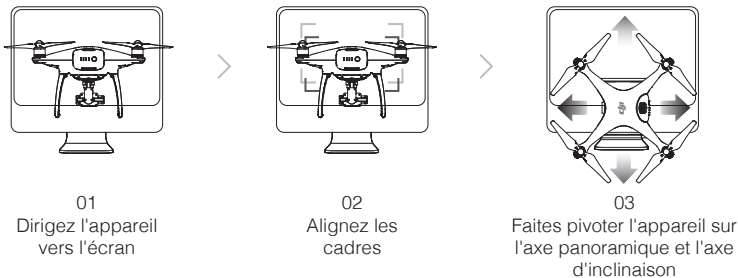
Zone de détection

La zone de détection du système de détection d'obstacles et du Vision Positioning System est illustrée ci-dessous. Notez que l'appareil ne peut pas détecter et éviter les obstacles situés hors de la zone de détection.



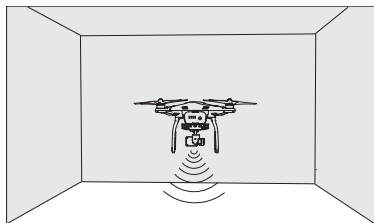
Calibration des capteurs avant

Les caméras de détection d'obstacles installées sur le train d'atterrissage sont calibrées à la livraison. Cependant, ces caméras sont sensibles aux impacts excessifs. Par conséquent, elles devront être calibrées de temps à autre à l'aide de l'application DJI Assistant 2. Suivez les étapes ci-dessous pour calibrer la caméra lorsque l'application DJI GO vous y invite.



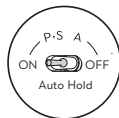
Utilisation du Vision Positioning System

Le Vision Positioning System s'active automatiquement lors de la mise sous tension de l'appareil. Aucune autre action n'est nécessaire. Le Vision Positioning System est généralement utilisé dans des environnements intérieurs où aucun signal GPS n'est disponible. Les capteurs intégrés du Vision Positioning System permettent à l'appareil de maintenir un vol stationnaire précis, même en l'absence de signal GPS.



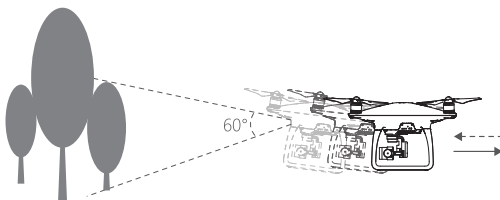
Procédez comme suit pour utiliser le Vision Positioning System :

1. Mettez le commutateur de mode de vol en position « P ».
2. Placez l'appareil sur une surface plane. Notez que le Vision Positioning System ne peut pas fonctionner correctement sur des surfaces dont les variations de motifs sont irrégulières.
3. Mettez l'appareil sous tension. Le voyant d'état de l'appareil clignote deux fois en vert, ce qui signifie que le Vision Positioning System est prêt. Poussez délicatement la manette des gaz vers le haut pour faire décoller l'appareil, qui effectuera un vol stationnaire.



Freinage assisté par le système de détection d'obstacles

Assisté par le système de détection d'obstacles, l'appareil est désormais en mesure de commencer activement à freiner lorsque des obstacles sont détectés directement devant lui. Notez que le système de détection d'obstacles fonctionne de manière optimale lorsque la luminosité est idéale et que l'obstacle est doté de motifs reconnaissables. En outre, la vitesse de l'appareil ne peut pas dépasser 8 mètres/seconde pour lui permettre de freiner et de s'arrêter à une distance de sécurité suffisante.



L'efficacité du Vision Positioning System varie selon le type de surface survolé. Les capteurs à ultrasons peuvent avoir des difficultés à mesurer précisément les distances lorsque l'appareil survole des matériaux absorbant les ondes sonores. En outre, la caméra peut ne pas fonctionner correctement dans les environnements où les conditions ne sont pas optimales. L'appareil passera automatiquement du mode P au mode A si ni le GPS, ni le Vision Positioning System ne sont disponibles. Faites preuve de vigilance lorsque vous utilisez l'appareil dans les situations suivantes :

- Vol au-dessus de surfaces monochromes (noir, blanc, rouge ou vert uni, par exemple)
- Vol au-dessus de surfaces très réfléchissantes
- Vol à des vitesses élevées (plus de 10 m/s à 2 m ou plus de 5 m/s à 1 m)
- Vol au-dessus d'étendues d'eau ou de surfaces transparentes
- Vol au-dessus d'objets ou de surfaces mobiles
- Vol dans une zone où les conditions d'éclairage varient fréquemment ou de manière importante
- Vol au-dessus de surfaces très sombres (< 10 lux) ou très lumineuses (> 100 000 lux)
- Vol au-dessus de surfaces pouvant absorber les ondes sonores (tapis épais, par exemple)
- Vol au-dessus de surfaces sans textures ou motifs distincts
- Vol au-dessus de surfaces présentant des textures ou motifs identiques répétés (carreaux avec le même motif, par exemple)
- Vol au-dessus de surfaces inclinées susceptibles de détourner les ondes sonores de l'appareil



- Veillez à ce que les capteurs soient toujours propres. Les saletés, poussières ou autres résidus peuvent affecter les performances des capteurs.
- Le Vision Positioning System n'est efficace qu'entre 0,3 et 10 mètres d'altitude.
- Il se peut que le Vision Positioning System ne fonctionne pas correctement si l'appareil survole des étendues d'eau.
- Le Vision Positioning System risque de ne pas reconnaître la disposition au sol si la luminosité est faible (moins de 100 lux).
- N'utilisez pas d'appareils à ultrasons d'une fréquence de 40 KHz si le Vision Positioning System est en cours d'exécution.



- Évitez que des animaux ne s'approchent de l'appareil lorsque le Vision Positioning System est activé. Le capteur à ultrasons émet des signaux à fréquences élevées uniquement perceptibles par certains animaux.

Enregistreur de vol

Les données de vol sont automatiquement enregistrées sur le périphérique de stockage interne de l'appareil. Ces données incluent la télémétrie de vol, des informations sur l'état de l'appareil et d'autres paramètres. Pour accéder à ces données, branchez l'appareil à votre ordinateur à l'aide du port Micro-USB et lancez l'application DJI GO.

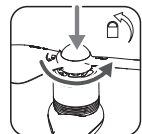
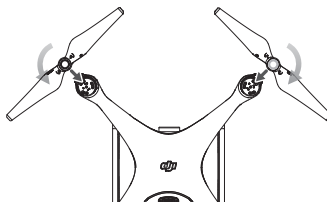
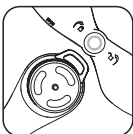
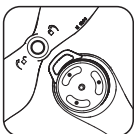
Montage et démontage des hélices

Veillez à utiliser uniquement des hélices agréées DJI avec votre Phantom 4. Les anneaux gris et noirs situés sur les hélices indiquent sur quels moteurs elles doivent être fixées et dans quel sens elles doivent tourner.

Hélices	Anneau argenté	Anneau noir
Schéma		
À fixer sur	Moteurs ne comportant pas les trois repères	Moteurs comportant les trois repères
Légendes	 Pour verrouiller : tournez les hélices dans le sens indiqué pour les monter, puis serrez.  Pour déverrouiller : tournez les hélices dans le sens indiqué pour les desserrer, puis retirez-les.	

Montage des hélices

1. Veillez à retirer les autocollants d'avertissement des moteurs avant de monter les hélices.
2. Montez les hélices dotées d'un anneau noir sur les moteurs comportant un repère noir. Montez les hélices dotées d'un anneau argenté sur les moteurs ne comportant pas de repère noir. Montez l'hélice sur la plaque de fixation en appuyant, puis tournez dans la direction de verrouillage jusqu'à ce qu'elle soit bien fixée.





- Faites attention au bord coupant des hélices. Manipulez-les avec précaution.
- Utilisez uniquement des hélices agréées DJI. Ne mélangez pas les types d'hélices.
- Tenez-vous à l'écart des moteurs et **NE TOUCHEZ PAS** les hélices lorsqu'elles tournent.

Démontage des hélices

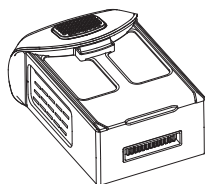
Appuyez sur les hélices, puis faites-les tourner dans le sens indiqué pour les déverrouiller.



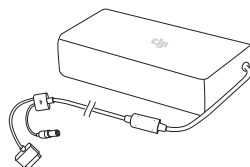
- Vérifiez que les hélices et les moteurs sont correctement et fermement installés avant chaque vol.
- Assurez-vous du bon état de toutes les hélices avant chaque vol. N'utilisez PAS d'hélices usées, détériorées ou cassées.
- Pour éviter toute blessure, **RESTEZ À L'ÉCART** des hélices ou moteurs et **NE LES TOUCHEZ PAS** lorsqu'ils tournent.
- Utilisez **UNIQUEMENT** des hélices DJI d'origine afin de garantir une qualité et une sécurité optimales lors de chaque vol.

Intelligent Flight Battery DJI

La DJI Intelligent Flight Battery dispose d'une capacité de 5 350 mAh, d'un voltage de 15,2 V et d'une fonctionnalité de charge/décharge automatique intelligente. Ne la rechargez qu'à l'aide d'un chargeur approprié agréé par DJI.



Intelligent Flight Battery



Chargeur



Avant sa première utilisation, l'Intelligent Flight Battery doit être entièrement chargée. Reportez-vous à la section « Chargement de l'Intelligent Flight Battery » pour plus d'informations.



Remarque : la puissance de sortie du chargeur livré avec le Phantom 4 est de 100 W.

Fonctionnalités de l'Intelligent Flight Battery DJI

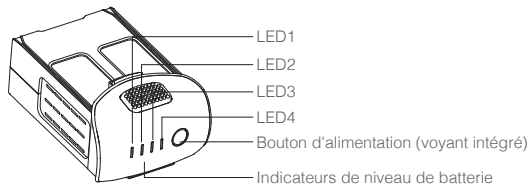
1. Affichage du niveau de la batterie : les voyants indiquent le niveau actuel de la batterie.
2. Affichage du cycle de la batterie : les voyants indiquent le cycle de charge actuel de la batterie.
3. Fonction de décharge automatique : pour éviter tout gonflement, la batterie se décharge automatiquement à un niveau inférieur à 65 % de sa charge totale lorsqu'elle est inactive pendant plus de 10 jours. Ce processus prend environ 2 jours. Le fait que la batterie dégage une légère chaleur pendant ce processus est normal. Il est possible de définir des seuils de décharge dans l'application DJI GO.
4. Charge équilibrée : équilibre automatiquement la tension de chaque élément de batterie lors du chargement.
5. Protection contre les surcharges : le processus de chargement s'arrête automatiquement lorsque la batterie est entièrement rechargée.
6. Détection de la température : la batterie se recharge uniquement lorsque la température est comprise entre 5 °C (41 °F) et 40 °C (104 °F).

7. Protection contre les surintensités : le processus de chargement de la batterie s'arrête automatiquement lorsque des intensités élevées (plus de 8 A) sont détectées.
8. Protection contre les décharges excessives : le processus de décharge s'arrête automatiquement lorsque la tension de la batterie atteint 12 V pour éviter toute détérioration liée à une décharge excessive.
9. Protection contre les courts-circuits : la détection d'un court-circuit entraîne la coupure automatique de l'alimentation.
10. Protection contre les détériorations des éléments de la batterie : l'application DJI GO affiche un message d'avertissement lorsqu'une cellule de batterie endommagée est détectée.
11. Historique des erreurs de batterie : permet de parcourir l'historique des erreurs de batterie dans l'application DJI GO.
12. Mode de veille : pour économiser de l'énergie, la batterie entre en mode veille après 20 minutes d'inactivité.
13. Communication : les informations concernant la tension, la capacité et l'intensité de la batterie sont transmises au contrôleur principal de l'appareil.



Consultez les *Consignes de sécurité relatives à l'Intelligent Flight Battery du Phantom 4* avant d'utiliser l'appareil. Les utilisateurs assument l'entière responsabilité de leurs actions et de leur utilisation de l'appareil.

Utilisation de la batterie



Mise sous/hors tension

Mise sous tension : appuyez une fois sur le bouton d'alimentation, puis appuyez de nouveau dessus et maintenez-le enfoncé pendant 2 secondes. Le voyant d'alimentation s'allume en rouge et les indicateurs affichent le niveau actuel de la batterie.

Mise hors tension : appuyez une fois sur le bouton d'alimentation, puis appuyez de nouveau dessus et maintenez-le enfoncé pendant 2 secondes. Le voyant d'alimentation de la batterie clignote lors de la mise hors tension du Phantom pour permettre l'arrêt automatique de la fonction d'enregistrement si celle-ci n'a pas été arrêtée.



Les indicateurs affichent également le niveau actuel de la batterie lors des opérations de chargement et de déchargement. Le tableau ci-dessous décrit les différents indicateurs.

☐ : le voyant est allumé.

⏏ : le voyant clignote.

☐ : le voyant est éteint.

Niveau de la batterie				
LED1	LED2	LED3	LED4	Niveau de la batterie
				87,5%-100 %
				75 %-87,5 %
				62,5%-75 %
				50 %-62,5 %
				37,5%-50 %
				25 %-37,5 %
				12,5%-25 %
				0 %-12,5 %
				= 0 %

Avertissement concernant le fonctionnement à basse température

- 1. La capacité de la batterie est considérablement réduite lorsque l'appareil vole à basse température (< 0 °C).
- 2. Il est déconseillé d'utiliser la batterie dans des environnements où la température est extrêmement faible (< -10 °C). La tension de la batterie doit atteindre le niveau approprié en cas d'utilisation dans un environnement où la température est comprise entre -10 °C et 5 °C.
- 3. Arrêtez le vol lorsque l'application DJI GO affiche l'avertissement « Niveau de batterie faible » dans un environnement à basse température.
- 4. Conservez la batterie à l'intérieur pour la réchauffer avant de voler dans un environnement à basse température.
- 5. Pour garantir des performances optimales, maintenez la température de la batterie au-dessus de 20 °C.
- 6. Le chargement de la batterie s'interrompra automatiquement si la température des cellules de la batterie n'est pas comprise entre 0 °C et 40 °C.

 Dans les environnements froids, insérez la batterie dans le compartiment prévu à cet effet et laissez l'appareil chauffer pendant environ 1 ou 2 minutes avant de le faire décoller.

Vérification du niveau de la batterie

Les indicateurs de niveau de batterie affichent la charge restante. Si la batterie est éteinte, appuyez une fois sur le bouton d'alimentation. Les indicateurs de niveau de batterie s'allument et affichent la charge actuelle de la batterie. Vous trouverez plus d'informations ci-après.

Cycle de vie de la batterie

Le cycle de vie de la batterie indique combien de fois la batterie peut encore être déchargée et rechargée avant son remplacement. Si la batterie est éteinte, maintenez enfoncé le bouton d'alimentation pendant 5 secondes pour vérifier le cycle de vie. Les indicateurs de niveau de batterie s'allument et/ou clignotent comme décrit ci-après pendant deux secondes :

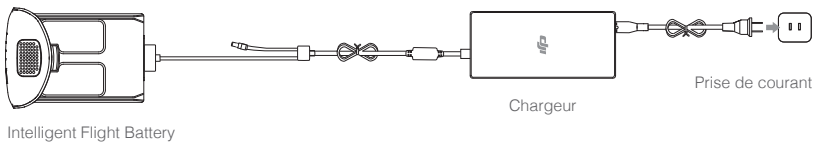
Cycle de vie de la batterie				
LED1	LED2	LED3	LED4	Cycle de vie de la batterie
				90%-100 %
				80 %-90 %
				70 %-80 %
				60 %-70 %
				50 %-60 %
				40%-50 %
				30 %-40 %
				20 %-30 %
				Moins de 20 %

- Lorsque le cycle de vie de la batterie atteint 0 %, la batterie ne peut plus être utilisée.
- Pour plus d'informations sur la batterie, lancez l'application DJI GO et consultez les informations figurant dans l'onglet dédié à la batterie.

Chargement de l'Intelligent Flight Battery

1. Connectez le chargeur de la batterie à une source d'alimentation (100-240 V, 50/60 Hz).
2. Connectez une extrémité du chargeur de l'Intelligent Flight Battery au chargeur de batterie. Si le niveau de charge est supérieur à 95 %, allumez la batterie avant de la recharger.
3. L'indicateur de niveau de batterie affiche le niveau actuel de la batterie lors de la recharge.
4. L'Intelligent Flight Battery est entièrement rechargée une fois tous les indicateurs de niveau de batterie éteints.
5. Laissez refroidir l'Intelligent Flight Battery après chaque vol. Attendez que sa température atteigne la température ambiante avant de la ranger pour une durée prolongée.

- Éteignez toujours la batterie avant de l'insérer dans le Phantom 4 ou de la retirer de l'appareil. N'insérez et ne retirez jamais la batterie lorsque celle-ci est allumée.



Indicateurs de niveau de batterie lors de la charge				
LED1	LED2	LED3	LED4	Niveau de la batterie
				0 %-25 %
				25 %-50 %
				50 %-75 %
				75 %-100 %
				Chargement terminé

Description des voyants de protection de la batterie

Le tableau ci-après décrit les mécanismes de protection de la batterie et l'état des voyants correspondants.

Indicateurs de niveau de batterie lors de la charge					
LED1	LED2	LED3	LED4	Clignotement	Élément de protection de la batterie
				Le voyant LED2 clignote deux fois par seconde	Surintensité détectée
				Le voyant LED2 clignote trois fois par seconde	Court-circuit détecté
				Le voyant LED3 clignote deux fois par seconde	Charge excessive détectée
				Le voyant LED3 clignote trois fois par seconde	Sur tension détectée au niveau du chargeur
				Le voyant LED4 clignote deux fois par seconde	Température de chargement trop basse
				Le voyant LED4 clignote trois fois par seconde	Température de chargement trop élevée

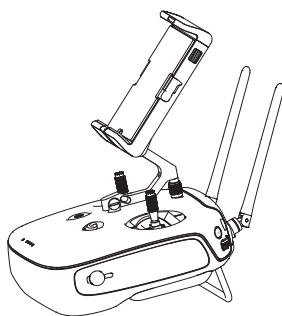
Une fois ces problèmes résolus, appuyez sur le bouton d'alimentation pour éteindre l'indicateur de niveau de batterie. Débranchez l'Intelligent Flight Battery du chargeur et rebranchez-la pour reprendre le processus de chargement. Remarque : il est inutile de débrancher et de rebrancher le chargeur en cas d'erreur concernant la température de la pièce. En effet, le chargement reprend automatiquement lorsque la température revient dans la plage autorisée.

 DJI n'assume aucune responsabilité pour les dommages causés par des chargeurs tiers.

**Comment décharger votre Intelligent Flight Battery :**
Décharge lente : insérez l'Intelligent Flight Battery dans le logement de batterie du Phantom 4 et allumez-la. Laissez-la allumée jusqu'à ce que le niveau de charge restant soit inférieur à 8 % ou jusqu'à ce qu'il ne soit plus possible d'allumer la batterie. Lancez l'application DJI GO pour vérifier le niveau de la batterie.
Décharge rapide : faites voler le Phantom 4 en extérieur jusqu'à ce que le niveau de charge restant soit inférieur à 8 % ou jusqu'à ce qu'il ne soit plus possible d'allumer la batterie.

Radiocommande

Cette section décrit les fonctionnalités de la radiocommande et contient des instructions relatives au contrôle de l'appareil et de la caméra.



Radiocommande

Présentation de la radiocommande

La radiocommande du Phantom 4 est un équipement de communication multifonction sans fil qui intègre le système de liaison descendante vidéo et le système de radiocommande de l'appareil. Les systèmes de liaison descendante vidéo et de radiocommande de l'appareil fonctionnent à une fréquence de 2,4 GHz. La radiocommande est dotée de plusieurs fonctions de caméra permettant notamment de prendre des photos et d'en afficher un aperçu, ou encore de contrôler les mouvements de la nacelle. Le niveau de la batterie est affiché grâce à des voyants situés sur le panneau avant de la radiocommande.



- **Conformité** : la radiocommande respecte les réglementations locales et de conformité.
- **Mode de fonctionnement** : 3 modes de commande sont proposés (Mode 1, Mode 2 ou Personnalisé).
- **Mode 1** : le manche droit sert de manette des gaz.
- **Mode 2** : le manche gauche sert de manette des gaz.



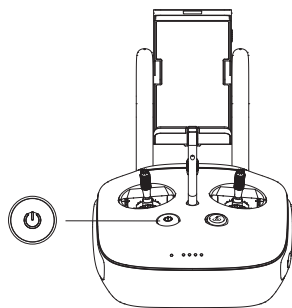
N'utilisez pas plus de trois appareils dans la même zone pour éviter toute interférence dans les transmissions.

Utilisation de la radiocommande

Mise sous tension/mise hors tension de la radiocommande

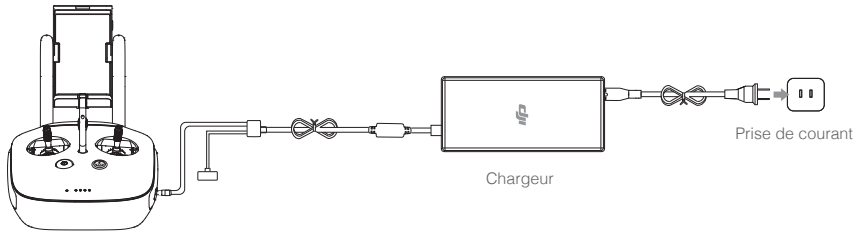
La radiocommande du Phantom 4 est alimentée par une batterie rechargeable 2S d'une capacité de 6 000 mAh. Les indicateurs situés sur le panneau avant indiquent le niveau de la batterie. Procédez comme suit pour allumer votre radiocommande :

1. Si la radiocommande est éteinte, appuyez une fois sur le bouton d'alimentation. Les indicateurs de niveau de batterie affichent la charge actuelle de la batterie.
2. Maintenez le bouton d'alimentation enfoncé pour allumer la radiocommande.
3. La radiocommande émet un bip lors de sa mise sous tension. Le voyant d'état clignote rapidement en vert, ce qui indique que la radiocommande est en train de se connecter à l'appareil. Le voyant d'état affiche une lumière verte fixe une fois la connexion établie.
4. Répétez l'étape 2 pour éteindre la radiocommande.



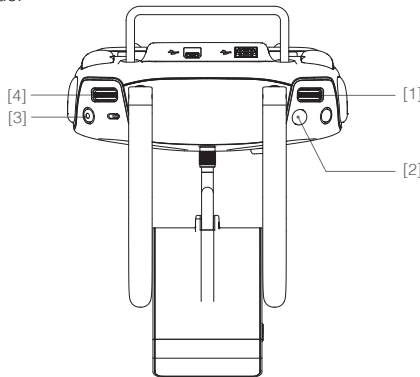
Recharge de la radiocommande

Rechargez la radiocommande à l'aide du chargeur fourni. Reportez-vous au schéma de la page suivante pour en savoir plus.



Contrôle de la caméra

Enregistrez des vidéos ou prenez des photos, visionnez-les et réglez les paramètres de la caméra grâce à l'obturateur, à la molette de réglage de la caméra, au bouton de lecture et au bouton d'enregistrement vidéo de la radiocommande.



[1] Molette de réglage de la caméra

Tournez la molette pour régler les paramètres de la caméra, comme la plage ISO, la vitesse d'obturation et l'ouverture, sans lâcher la radiocommande. Appuyez sur la molette pour basculer entre ces paramètres.

[2] Obturateur

Appuyez sur l'obturateur pour prendre une photo. Si le mode rafale est activé, ce bouton permet de prendre une série de photos.

[3] Bouton d'enregistrement vidéo

Appuyez une fois pour démarrer l'enregistrement d'une vidéo et une autre fois pour l'arrêter.

[4] Molette de la nacelle

Utilisez cette molette pour contrôler l'inclinaison de la nacelle.

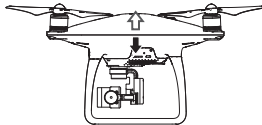
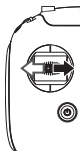
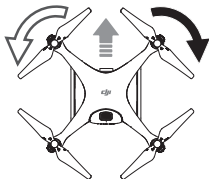
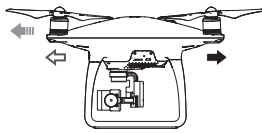
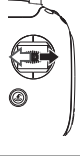
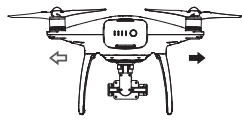
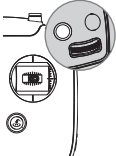
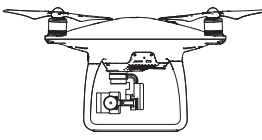
Contrôle de l'appareil

Cette section explique comment contrôler l'orientation de l'appareil à l'aide de la radiocommande. La radiocommande est configurée en mode 2 par défaut.



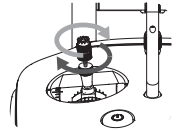
Point neutre/central du manche : les manches de contrôle sont en position centrale.

Déplacement du manche de contrôle : l'utilisateur déplace le manche de contrôle depuis la position centrale.

Radiocommande (mode 2)	Appareil ( indique le sens du nez)	Remarques
		Le fait de déplacer le manche gauche vers le haut ou vers le bas modifie l'altitude de l'appareil. Déplacez le manche vers le haut pour faire monter l'appareil et vers le bas pour le faire descendre. Lorsque les deux manches sont au centre, le Phantom 4 maintiendra un vol stationnaire. Plus vous éloignez le manche de la position centrale, plus le Phantom 4 change d'altitude rapidement. Poussez toujours le manche délicatement afin d'éviter tout changement d'altitude brutal ou inattendu.
		Le fait de déplacer le manche gauche vers la gauche ou vers la droite contrôle le sens de rotation de l'appareil. Poussez le manche vers la droite pour faire tourner l'appareil dans le sens des aiguilles d'une montre et vers la gauche pour le faire tourner dans le sens contraire. Si le manche reste au centre, le Phantom 4 maintient son orientation. Plus vous éloignez le manche de la position centrale, plus le Phantom 4 pivote rapidement.
		Le fait de déplacer le manche droit vers le haut ou vers le bas modifie l'angle avant et arrière de l'appareil. Poussez le manche vers le haut pour voler vers l'avant et poussez-le vers le bas pour voler vers l'arrière. Le Phantom 4 maintient un vol stationnaire si le manche reste au centre. Éloignez le manche de la position centrale pour un angle plus important (30° maximum) et un vol plus rapide.
		Le fait de déplacer le manche droit vers la gauche ou vers la droite modifie l'angle gauche et droit de l'appareil. Poussez vers la gauche pour voler vers la gauche et poussez vers la droite pour voler vers la droite. Le Phantom 4 maintient un vol stationnaire si le manche reste au centre.
		Appuyez une fois sur le bouton Pause de la fonction Intelligent Flight pour quitter le mode de vol ActiveTrack, TapFly ou Intelligent Flight. L'appareil maintiendra sa position actuelle en vol stationnaire.

Réglage des manches de contrôle

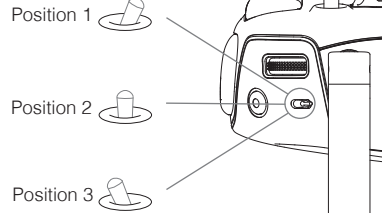
Faites tourner les manches de contrôle dans le sens horaire ou antihoraire pour en régler la longueur. Une longueur correcte des manches de contrôle peut améliorer la précision du contrôle.



Commutateur de mode de vol

Mettez le commutateur dans la position souhaitée pour sélectionner le mode de vol correspondant. Vous avez le choix entre les modes P, S et A.

Position	Schéma	Mode de vol
Position 1		Mode P
Position 2		Mode S
Position 3		Mode A



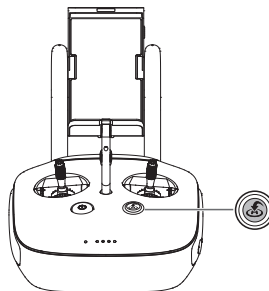
Mode P (Positionnement) : le fonctionnement du mode P est optimal lorsque le signal GPS est fort. L'appareil utilise le GPS et le système de détection d'obstacles pour se stabiliser automatiquement, naviguer entre les obstacles et suivre un objet en mouvement. Dans ce mode, les fonctions avancées comme TapFly et ActiveTrack sont activées.

Mode S (Sport) : les valeurs de gain de l'appareil sont ajustées pour en améliorer la maniabilité. Dans ce mode, la vitesse de vol maximale de l'appareil atteint 20 m/s. Notez que dans ce mode, le système de détection d'obstacles est désactivé.

Mode A (Attitude) : lorsque ni le GPS, ni le système de détection d'obstacles ne sont disponibles, l'appareil se repose uniquement sur son baromètre pour le contrôle de l'altitude.

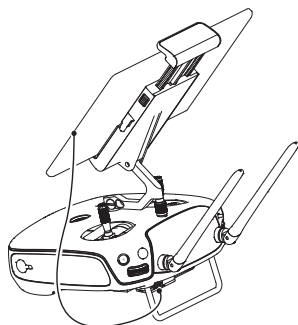
Bouton RTH

Maintenez enfoncé le bouton RTH pour activer la procédure RTH (Return to Home). Le voyant circulaire entourant le bouton RTH clignote pour indiquer que l'appareil entre en mode RTH. L'appareil revient alors au dernier point de départ enregistré. Appuyez une nouvelle fois sur ce bouton pour annuler la procédure RTH et reprendre le contrôle de l'appareil.



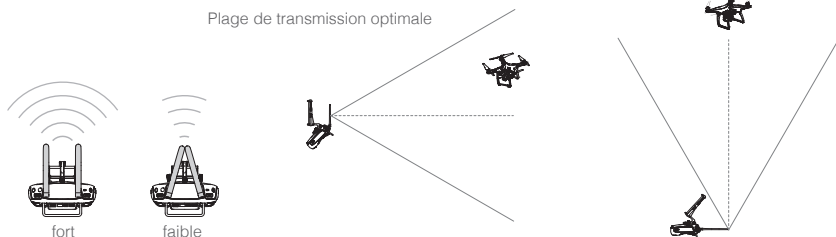
Connexion de votre appareil mobile

Orientez le support pour appareil mobile dans la position souhaitée. Appuyez sur le bouton latéral du support pour appareil mobile pour dégager la bride, puis placez-y votre appareil mobile. Ajustez la bride pour fixer l'appareil mobile correctement. Pour relier votre appareil mobile à la radiocommande à l'aide d'un câble USB, raccordez une extrémité du câble à l'appareil mobile, puis branchez l'autre sur le port USB situé à l'arrière de la radiocommande.



Plage de transmission optimale

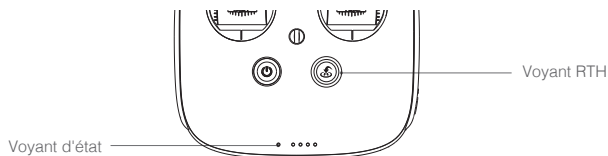
Le signal transmis entre l'appareil et la radiocommande est optimal dans la zone illustrée ci-dessous :



Assurez-vous que l'appareil vole dans la zone de transmission optimale. Pour obtenir des performances de transmission optimales, l'opérateur doit être positionné de manière appropriée par rapport à l'appareil.

Voyant d'état de la radiocommande

Le voyant d'état indique l'état de la connexion entre la radiocommande et l'appareil. Le voyant RTH indique l'état de retour au point de départ de l'appareil. Le tableau ci-dessous fournit des détails sur ces voyants.



Voyant d'état	Alarme	État de la radiocommande
 — Rouge fixe	 Sonnerie	La radiocommande est déconnectée de l'appareil.
 — Vert fixe	 Sonnerie	La radiocommande est connectée à l'appareil.
 Clignotement lent en rouge	D-D-D.....	Erreur de la radiocommande.
 Clignotement alterné en rouge et vert / rouge et jaune	Aucune	La liaison descendante HD est interrompue.
Voyant RTH	Son	État de la radiocommande
 — Blanc fixe	 Sonnerie	L'appareil revient au point de départ.
 Clignotement en blanc	D . . .	Envoi de la commande Return to Home à l'appareil.
 Clignotement en blanc	DD	Procédure RTH en cours.

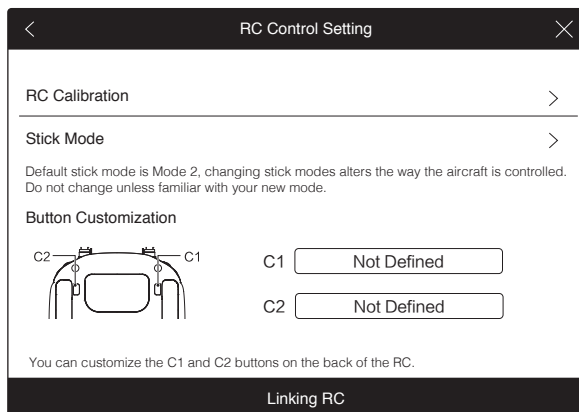


Le voyant d'état de la radiocommande clignote en rouge et émet une alerte lorsque le niveau de la batterie est critique.

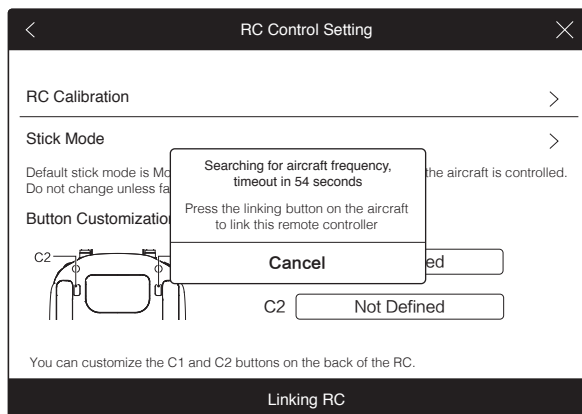
Appairage de la radiocommande

La radiocommande est appairée à votre appareil avant la livraison. L'appairage n'est requis que lors de la première utilisation d'une nouvelle radiocommande. Procédez comme suit pour appairer une nouvelle radiocommande :

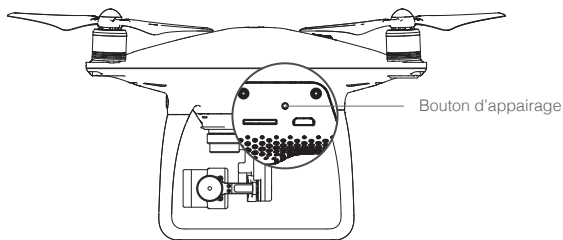
1. Mettez la radiocommande sous tension et connectez-la à l'appareil mobile. Lancez l'application DJI GO.
2. Mettez l'Intelligent Flight Battery sous tension.
3. Ouvrez la page « Camera » et appuyez sur , puis sur le bouton « Linking RC » comme illustré ci-dessous.



- La radiocommande est prête pour l'appairage. Le voyant d'état de la radiocommande clignote en bleu et un bip sonore est émis.



- Localisez le bouton d'appairage sur le côté de l'appareil, comme illustré dans le schéma ci-dessous. Appuyez sur le bouton d'appairage pour démarrer l'appairage. Le voyant d'état de la radiocommande s'allume en vert lorsque la radiocommande est appairée à l'appareil.



- La radiocommande se déconnecte de l'appareil si une autre radiocommande est appairée au même appareil.

Caméra et nacelle

Cette section décrit les caractéristiques techniques de la caméra et explique les modes de fonctionnement de la nacelle.

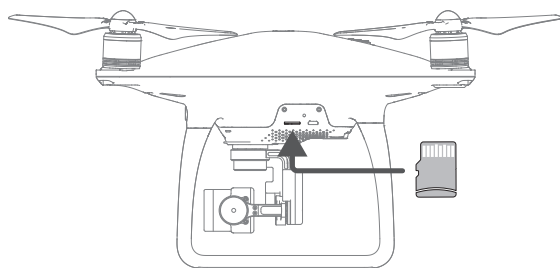
Caméra et nacelle

Présentation de la caméra

Grâce à son capteur CMOS 1/2,3", la caméra embarquée du Phantom 4 permet d'enregistrer des vidéos en 4 096 x 2 160p à 24 ips ou en 4K jusqu'à 30 ips, et de prendre des photos d'une résolution de 12 mégapixels. Vous pouvez choisir d'enregistrer la vidéo au format MOV ou MP4. Les modes de prise de vue de photos disponibles incluent les modes Rafale, Continu et Accéléré. L'application DJI GO vous permet d'obtenir un aperçu en direct des éléments capturés par la caméra sur votre appareil mobile.

Logement de carte Micro-SD

Pour stocker vos photos et vidéos, insérez la carte Micro-SD dans le logement illustré ci-dessous avant de mettre le Phantom 4 sous tension. Le Phantom 4 est livré avec une carte Micro-SD de 16 Go et prend en charge les cartes Micro-SD d'une capacité maximale de 64 Go. Il est conseillé d'utiliser une carte Micro-SD UHS-1, car ses capacités de lecture et d'écriture rapides permettent d'enregistrer des données vidéo haute résolution.



Ne retirez PAS la carte Micro-SD du Phantom 4 lorsque celui-ci est sous tension.



Pour garantir la stabilité du système de caméra, chaque enregistrement vidéo est limité à 30 minutes.

Port de données de la caméra

Pour télécharger les photos et les vidéos sur votre ordinateur, mettez le Phantom 4 sous tension et branchez un câble USB au port de données de la caméra.



L'appareil doit être mis sous tension avant qu'il soit possible d'accéder aux fichiers stockés sur la carte Micro-SD.

Fonctionnement de la caméra

Utilisez les boutons d'obturation et d'enregistrement vidéo de la radiocommande pour prendre des photos ou enregistrer des vidéos via l'application DJI GO. Pour en savoir plus sur l'utilisation de ces boutons, reportez-vous à la section « Contrôle de la caméra », p. 31.

Voyant de la caméra

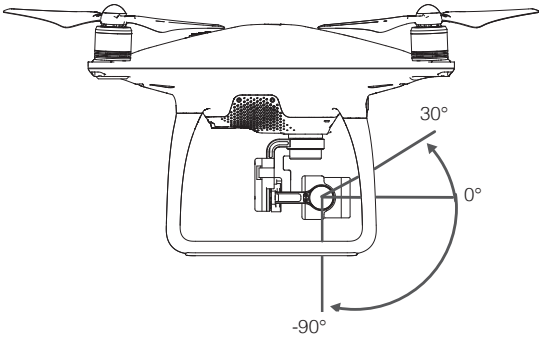
Le voyant de la caméra s'allume lorsque l'Intelligent Flight Battery est allumée. Il fournit des informations sur l'état de fonctionnement de la caméra.

Voyant de la caméra	État de la caméra
 Clignote rapidement en vert (allumé 0,1 s, éteint 0,2 s)	Mise en route du système
 Clignote une fois en bleu (allumé 0,4 s, éteint 0,5 s)	Prise de vue unique
 Clignote trois fois en vert (allumé 0,1 s, éteint 0,3 s)	3 ou 5 photos par prise de vue
 Clignote lentement en rouge (allumé 1,6 s, éteint 0,8 s)	Enregistrement en cours
 Clignote rapidement en rouge (allumé 0,2 s, éteint 0,5 s)	Erreur de carte SD
  Double clignotement rouge (0,1 s allumé, 0,1 s éteint, 0,1 s allumé, 0,1 s éteint)	Caméra en surchauffe
 Rouge fixe	Erreur système
  Clignote en vert et rouge (allumé 0,8 s en vert, allumé 0,8 s en rouge)	Mise à niveau du micrologiciel

Nacelle

Présentation de la nacelle

La nacelle à 3 axes offre une plate-forme stable pour la fixation de la caméra, vous permettant ainsi de capturer des photos et vidéos nettes, sans tremblement. La nacelle peut incliner la caméra sur 120°.



Utilisez la molette de la nacelle sur la radiocommande pour contrôler l'inclinaison de la caméra.

Modes de fonctionnement de la nacelle

La nacelle dispose de deux modes de fonctionnement. Basculez entre les différents modes de fonctionnement dans la page Camera Settings de l'application DJI GO. Notez que votre appareil mobile doit être connecté à la radiocommande pour que les modifications s'appliquent. Reportez-vous au tableau ci-dessous pour en savoir plus :

	 Mode suivi	L'angle entre l'orientation de la nacelle et le nez de l'appareil est toujours le même.
	 Mode FPV	La nacelle se synchronise avec les mouvements de l'appareil pour offrir une expérience de vol en vue subjective.
	• Une erreur du moteur de la nacelle est possible dans les situations suivantes : (1) L'appareil se trouve sur un sol irrégulier ou le mouvement de la nacelle est entravé. (2) La nacelle a été soumise à une force externe excessive, une collision par exemple. Décollez d'un sol régulier et dégagé, et sécurisez la nacelle en permanence. • Un vol par temps brumeux ou nuageux peut mouiller la nacelle et entraîner une défaillance temporaire. La nacelle sera de nouveau opérationnelle une fois sèche.	

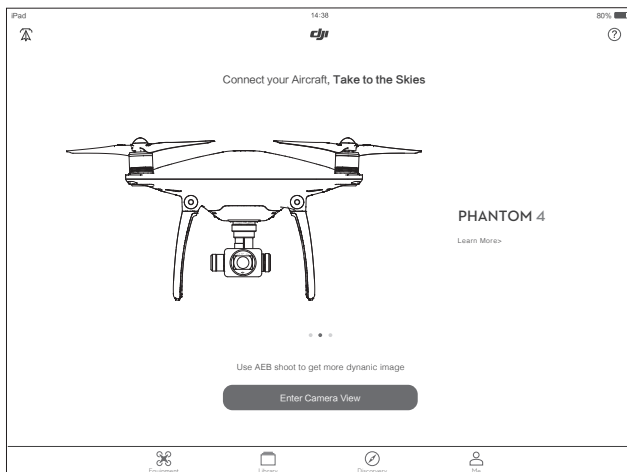
Caméra de la nacelle

Application DJI GO

Cette section présente les quatre fonctions principales de l'application DJI GO.

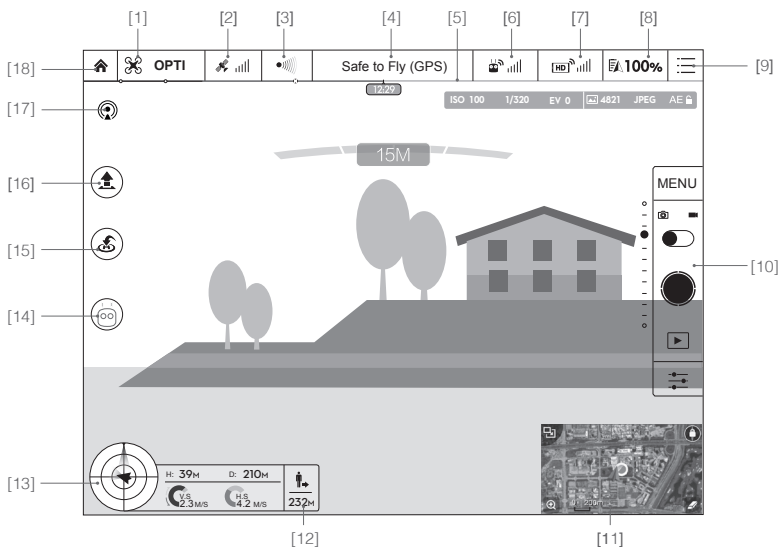
Application DJI GO

L'application DJI GO est une application mobile spécialement conçue pour les équipements DJI. Cette application permet de contrôler la nacelle, la caméra et d'autres fonctions de l'appareil. L'application est composée des sections Equipment, Library, Discovery et Me qui permettent de configurer votre appareil, et d'éditer et partager vos photos et vos vidéos. Pour une expérience optimale, il est recommandé d'utiliser une tablette.



Caméra

La page Camera retransmet un flux vidéo HD en direct de la caméra du Phantom 4. Vous pouvez également configurer différents paramètres de la caméra dans la page Camera.



[1] Mode de vol

 : le texte en regard de cette icône indique le mode de vol actuel.

Appuyez sur l'icône pour configurer les paramètres MC (Main Controller, contrôleur principal). Ces paramètres vous permettent de modifier les limites de vol et de définir les valeurs de gain.



Par défaut, l'appareil est réglé sur le mode Débutant. En mode Débutant, l'appareil ne peut pas voler à plus de 30 mètres (98 pieds) de distance du point de départ enregistré. Vous pouvez désactiver ce mode dans la page de réglages Mode.

[2] Intensité du signal GPS

cette icône indique l'intensité actuelle des signaux GPS. Des barres vertes correspondent à une intensité GPS adéquate.

[3] État du système de détection d'obstacles

appuyez sur ce bouton pour activer ou désactiver les fonctionnalités offertes par le système de détection d'obstacles.

[4] État du système

cette icône indique l'état actuel du système de l'appareil ainsi que la force du signal GPS.

[5] Indicateur de niveau de batterie

L'indicateur de niveau de batterie affiche l'état de charge de la batterie de manière dynamique. Les zones colorées de l'indicateur représentent l'énergie nécessaire pour réaliser différentes fonctions.

[6] Signal de la radiocommande

cette icône indique l'intensité du signal de la radiocommande.

[7] Intensité du signal de liaison vidéo HD

cette icône indique l'intensité de la liaison vidéo HD entre l'appareil et la radiocommande.

[8] Niveau de batterie

100% : cette icône indique le niveau actuel de la batterie.

Appuyez sur l'icône afficher le menu d'informations sur la batterie, définir les différents seuils d'avertissement de batterie et afficher l'historique des avertissements de batterie.

[9] Paramètres généraux

appuyez sur cette icône pour ouvrir la page General Settings. Sur cette page, vous pouvez définir les paramètres de vol, réinitialiser la caméra, activer la fonctionnalité de vue rapide, régler la valeur de roulis de la nacelle et changer l'affichage du plan de vol.

[10] Barre de fonctionnement de la caméra**Obturbateur et paramètres d'enregistrement**

MENU : appuyez sur cette icône pour accéder à divers réglages de valeurs de la caméra (espace chromatique pour l'enregistrement, résolution des vidéos, taille de l'image, etc.)

Obturbateur

 : appuyez sur ce bouton pour prendre une photo. Maintenez-le enfoncé pour basculer entre les modes Prise de vue unique, Triple prise de vue, ou Prise de vue accélérée.

Enregistrement

 : appuyez une fois sur ce bouton pour démarrer l'enregistrement d'une vidéo, puis appuyez à nouveau pour arrêter l'enregistrement. Vous pouvez également appuyer sur le bouton Video Recording de la radiocommande, qui offre la même fonctionnalité.

Lecture

 : appuyez sur ce bouton pour ouvrir la page de lecture. Vous pouvez afficher un aperçu des photos et vidéo dès leur capture.

Paramètres de la caméra

 : appuyez sur cette icône pour configurer la plage ISO, l'obturateur et l'exposition de la caméra.

[11] Carte

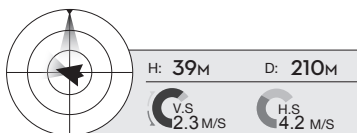
Affichez le plan de vol de la mission en cours. Appuyez sur l'icône pour passer de l'interface utilisateur graphique Camera à Map.



[12] Vision Positioning

 : distance entre l'appareil et le point de départ. Lorsque l'appareil est près du sol, cette icône change en  pour afficher la hauteur des capteurs du Vision Positioning System à partir du sol.

[13] Télémétrie de vol



L'icône d'état du Vision Positioning System est mise en surbrillance lorsque le système est en cours d'utilisation.

L'attitude de vol est indiquée par l'icône d'attitude de vol.

- (1) La flèche rouge indique la direction dans laquelle l'appareil se déplace.
- (2) Les zones bleu clair et bleu foncé indiquent l'angle vertical.
- (3) L'angle de la frontière entre les zones bleu clair et bleu foncé indique l'angle de roulis.

[14] Bouton du système de détection d'obstacles

 : appuyez sur ce bouton pour basculer entre les modes TapFly, ActiveTrack, Normal et Intelligent Flight.

[15] Retour au point de départ (RTH)

: lance la procédure RTH. Appuyez sur cette icône pour que l'appareil revienne au dernier point de départ enregistré.

[16] Décollage/atterrissage automatique

: appuyez sur ce bouton pour commencer un décollage ou un atterrissage automatique.

[17] Vidéo en direct

: l'icône Vidéo en direct indique que le flux vidéo actuel est retransmis en direct sur YouTube. Assurez-vous que le service de données mobiles est disponible sur l'appareil mobile.

[18] Retour

: appuyez sur cette icône pour revenir à l'interface utilisateur graphique principale.

Library

Appuyez sur Library pour utiliser le logiciel de montage vidéo automatique intégré dans l'application DJI GO. Sélectionnez ensuite un modèle et indiquez le nombre de séquences à utiliser. Le logiciel les combinera alors automatiquement pour créer une courte vidéo qui pourra être partagée immédiatement sur une plate-forme d'hébergement vidéo en ligne.

Discovery

« Discovery » vous permet de synchroniser des photos et des vidéos avec votre appareil mobile, d'afficher vos carnets de vol et de vérifier l'état de votre compte DJI. Utilisez votre compte DJI enregistré pour vous connecter à « Discovery ».

Me

Cette section vous permet d'afficher l'historique de vol, d'accéder à la boutique DJI et de visionner divers didacticiels.



Vol

Cette section décrit les consignes de sécurité et les restrictions de vol.

Vol

Une fois les préparatifs terminés, nous vous conseillons d'utiliser le simulateur de vol de l'application DJI GO pour perfectionner vos techniques de vol et vous entraîner en toute sécurité. Veuillez toujours à voler dans un espace dégagé.

Exigences relatives à l'environnement de vol

1. N'utilisez pas l'appareil dans des conditions météorologiques extrêmes. Ceci inclut les vents de plus de 10 m/s, la neige, la pluie et le brouillard.
2. Ne faites voler l'appareil que dans des espaces ouverts. La présence de grands édifices et de structures en acier peut affecter la précision du compas intégré et du système GPS.
3. Évitez les obstacles, les foules, les lignes électriques à haute tension, les arbres et les étendues d'eau.
4. Limitez les interférences en évitant les zones hautement électromagnétiques (antennes relais et tours de transmission radio, par exemple).
5. Les performances de l'appareil et de la batterie sont sujettes à des facteurs environnementaux, tels que la température et la densité de l'air. Soyez prudent lorsque vous faites voler l'appareil à 6 000 mètres ou plus au-dessus du niveau de la mer, ces conditions pouvant réduire les performances de l'appareil et de la batterie.
6. Le Phantom 4 ne fonctionne pas dans les zones polaires.

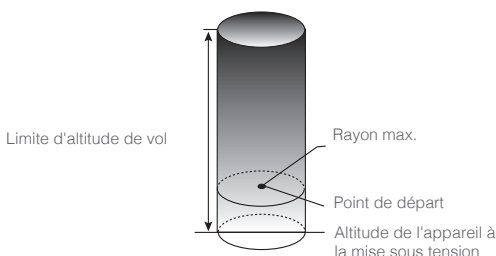
Limites de vol et zones d'exclusion aérienne

Tous les opérateurs de véhicules aériens sans pilote (UAV) doivent respecter l'ensemble des règles établies par les agences gouvernementales et organismes de réglementation tels que l'OACI (Organisation de l'aviation civile internationale) et la FAA. Pour des raisons de sécurité, les vols sont limités par défaut pour permettre aux opérateurs d'utiliser ce produit en toute sécurité et en toute légalité. Les limites de vol incluent les limites d'altitude et de distance, et les zones d'exclusion aérienne.

En mode P, les limites d'altitude et de distance et les zones d'exclusion aérienne sont combinées pour gérer le vol. En mode A, seules les limites d'altitude sont activées. Par défaut, ces limites empêchent l'appareil de dépasser une altitude de 500 mètres (1 640 pieds).

Limite d'altitude de vol et rayon maximal

La limite d'altitude de vol et le rayon maximal peuvent être modifiés dans l'application DJI GO. Remarque : la limite d'altitude de vol ne peut dépasser 500 mètres (1 640 pieds). Votre Phantom 4 vole dans un espace réglementé défini par ces paramètres, comme l'illustre le schéma ci-dessous :



Signal GPS fort  Clignotement en vert			
Limites de vol		Application DJI GO	Voyant d'état de l'appareil
Limite d'altitude de vol	L'altitude de l'appareil ne peut dépasser la valeur indiquée.	Warning: Height limit reached.	Aucun.
Rayon max.	La distance de vol doit être comprise dans le rayon maximum.	Warning: Distance limit reached.	Clignotement rapide en rouge  à proximité de la limite du rayon maximum.

Signal GPS faible  Clignotement en jaune			
Limites de vol		Application DJI GO	Voyant d'état de l'appareil
Limite d'altitude de vol	L'altitude est limitée à 120 m maximum.	Warning: Height limit reached.	Aucun.
Rayon max.	Aucune limite		



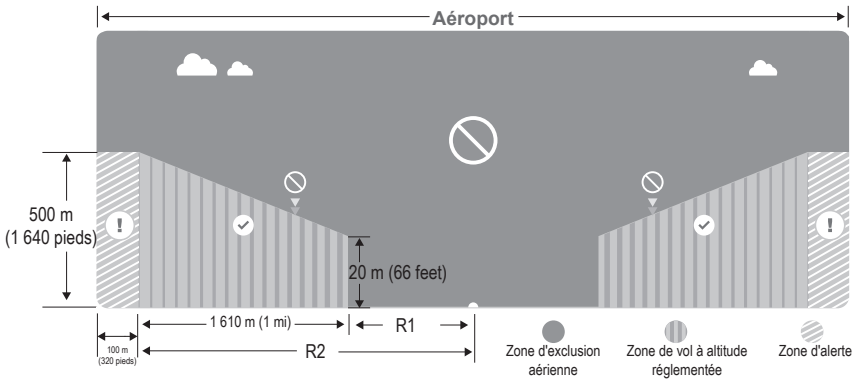
- Si vous volez en dehors de la limite, vous pouvez toujours contrôler l'appareil, mais vous ne pouvez pas le déplacer au-delà. Si l'appareil vole en dehors du rayon maximum en mode Prêt à Voler (sans GPS), il revient automatiquement dans la portée autorisée.
- Si l'appareil vole en dehors du rayon maximum en mode Prêt à Voler (sans GPS), il revient automatiquement dans la portée autorisée.

Zones d'exclusion aérienne

Toutes les zones d'exclusion aérienne sont répertoriées sur le site Web officiel de DJI à l'adresse <http://www.dji.com/flysafe/no-fly>. Les zones d'exclusion aérienne sont réparties en deux catégories : les aéroports et les zones réglementées. Le terme aéroport désigne aussi bien les grands aéroports que les terrains d'aviation où des avions avec pilote volent à basse altitude. Les zones réglementées font référence aux frontières entre les pays et aux institutions sensibles. Les différentes zones d'exclusion aérienne sont détaillées ci-dessous :

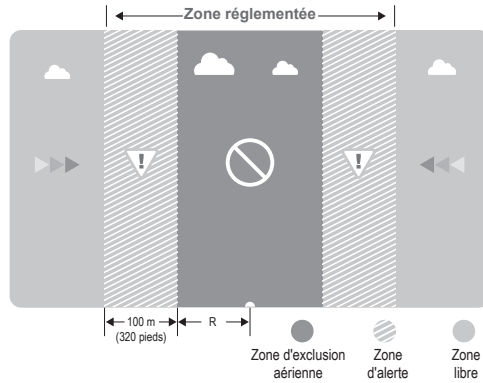
Aéroport

- (1) Les zones d'exclusion aérienne des aéroports comprennent des zones d'interdiction de décollage et des zones à altitude réglementée. Chaque zone présente des cercles de différentes tailles.
- (2) La zone d'interdiction de décollage couvre les milles R1 autour de l'aéroport (la valeur de R1 dépend de la taille et de la forme de l'aéroport).
- (3) De R1 à R1+1,6 km (1 mille) autour de l'aéroport, l'altitude de vol se limite à une inclinaison de 15 degrés, à partir de 20 mètres (65 pieds) depuis l'extrémité de l'aéroport vers l'extérieur. L'altitude de vol est limitée à 500 mètres (1 640 pieds) à R1+1,6 km (1 mille).
- (4) Un message d'avertissement s'affiche dans l'application DJI GO lorsque l'appareil vole à moins de 100 mètres (320 pieds) d'une zone d'exclusion aérienne.



Zone réglementée

- (1) Dans les zones réglementées, l'altitude de vol n'est pas limitée.
- (2) La zone d'interdiction de décollage correspond aux milles R entourant la zone réglementée. L'appareil ne peut pas décoller dans cette zone. La valeur de R varie selon la définition des zones réglementées.
- (3) Une « zone d'alerte » est définie autour de la zone réglementée. Un message d'avertissement s'affiche dans l'application DJI GO lorsque l'appareil vole à moins de 100 m (0,062 mille) de cette zone.



Signal GPS fort  Clignotement en vert			
Zone	Restriction	Invite de l'application DJI GO	Voyant d'état de l'appareil
Zone d'exclusion aérienne 	Les moteurs ne démarrent pas.	Warning: You are in a No-fly zone. Take off prohibited.	 Clignotement en rouge
	Si l'appareil pénètre dans la zone réglementée en mode A et passe en mode P, il redescend automatiquement à terre puis coupe ses moteurs après l'atterrissage.	Warning: You are in a no-fly zone. Automatic landing has begun.	
Zone de vol à altitude réglementée 	Si l'appareil pénètre dans la zone réglementée en mode A et passe en mode P, il descend à une altitude de sécurité et effectue un vol stationnaire à 4,5 m en dessous de la limite d'altitude.	R1 : Warning: You are in a restricted zone. Descending to safe altitude. R2 : Warning: You are in a restricted zone. Maximum flight altitude is restricted to between 20m and 500m. Fly cautiously.	
Zone d'alerte 	Aucune restriction de vol ne s'applique mais un message d'avertissement s'affiche.	Warning: You are approaching a restricted zone, fly cautiously.	
Zone libre 	Aucune restriction.	Aucun.	Aucun.

-  Descente semi-automatique : pendant la descente et l'atterrissage, toutes les commandes des manches sont disponibles à l'exception de la manette des gaz. Les moteurs sont automatiquement coupés après l'atterrissage.
- 
 - Lorsque vous volez dans une zone de sécurité, le voyant d'état de l'appareil clignote rapidement en rouge pendant trois secondes, indique ensuite l'état de vol actuel pendant cinq secondes, puis clignote à nouveau en rouge.
 - Pour des raisons de sécurité, ne volez pas à proximité d'aéroports, d'autoroutes, de gares ferroviaires, de lignes de chemin de fer, de centres-villes et d'autres zones sensibles. Gardez toujours l'appareil en ligne de mire.

Liste de vérifications avant vol

1. La radiocommande, l'Intelligent Flight Battery et l'appareil mobile sont entièrement chargés.
2. Les hélices sont correctement et fermement installées.
3. Une carte Micro-SD a été insérée (si nécessaire).
4. La nacelle fonctionne normalement.
5. Les moteurs démarrent et fonctionnent normalement.
6. L'application DJI GO est connectée à l'appareil.
7. Les capteurs du système de détection d'obstacles sont propres.

Calibration du compas

Calibrez le compas uniquement si l'application DJI GO ou le voyant d'état vous y invite. Respectez les règles suivantes lors de la calibration du compas :

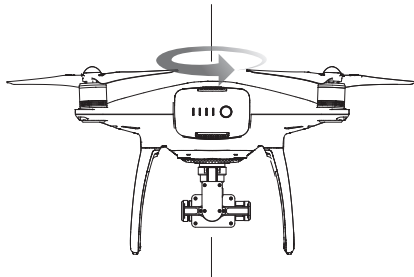


- NE CALIBREZ PAS votre compas lorsque de fortes interférences magnétiques sont susceptibles de se produire (présence de magnétite, structures de stationnement et sous-sols en béton armé, par exemple).
- NE PORTEZ AUCUN objet en matériaux ferromagnétiques sur vous lors de la calibration (clés ou téléphones portables, par exemple).
- Une fois la calibration terminée, l'application DJI GO vous invite à résoudre le problème du compas si ce dernier subit de fortes interférences. Suivez les instructions qui s'affichent pour résoudre le problème.

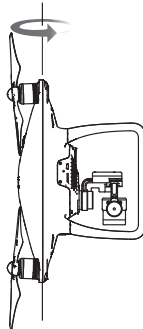
Procédures de calibration

Choisissez un espace dégagé pour effectuer les procédures suivantes.

1. Vérifiez que le compas est calibré. Si vous n'avez pas calibré le compas dans le cadre de la préparation avant vol ou si vous avez changé d'emplacement depuis la dernière calibration, appuyez sur la barre des voyants d'état de l'appareil de l'application, puis sélectionnez Calibrate. Suivez ensuite les instructions qui s'affichent à l'écran.
2. Maintenez l'appareil à la verticale et tournez-le de 360 degrés. Les voyants d'état de l'appareil affichent une diode verte fixe.



3. Maintenez l'appareil à la verticale, nez orienté vers le bas, et tournez-le de 360 degrés sur l'axe central. Calibrez à nouveau le compas si le voyant d'état de l'appareil s'allume en rouge.



- Recalibrez l'appareil si les voyants d'état de l'appareil clignotent en rouge.



- Si les voyants d'état de l'appareil clignotent en rouge et jaune après la calibration, déplacez l'appareil et recalibrez le compas.



- Calibrez le compas avant chaque vol. Lancez l'application DJI GO et suivez les instructions affichées à l'écran pour calibrer le compas. **NE CALIBREZ PAS** le compas à proximité d'objets métalliques tels qu'un pont en métal, des voitures ou des échafaudages.
- Si les voyants d'état de l'appareil clignotent par intermittence en rouge et jaune une fois l'appareil au sol, cela signifie que le compas a détecté des interférences magnétiques. Déplacez-le.

Quand recalibrer

- Lorsque les données du compas sont anormales et que les voyants d'état de l'appareil clignotent en vert et jaune.
- Lorsque vous volez vers un nouvel endroit ou un endroit différent de votre dernier vol.
- Lorsque la structure mécanique ou physique du Phantom 4 a été modifiée.
- En cas de dérive importante pendant le vol, c'est-à-dire lorsque le Phantom 4 ne vole pas en ligne droite.

Décollage et atterrissage automatiques

Décollage automatique

N'utilisez la fonction de décollage automatique que lorsque les voyants d'état de l'appareil clignotent en vert. Procédez comme suit pour utiliser la fonction de décollage automatique :

- Lancez l'application DJI GO et ouvrez la page « Camera ».
- Vérifiez que l'appareil est en mode « P ».
- Effectuez toutes les vérifications répertoriées dans la liste de vérifications avant le vol.
- Appuyez sur «  » et confirmez que les conditions de vol ne présentent pas de danger. Faites glisser l'icône pour confirmer et décoller.
- L'appareil décolle et effectue un vol stationnaire à 1,2 mètre au-dessus du sol.



Les voyants d'état de l'appareil clignotent rapidement lorsque le Vision Positioning System est utilisé pour la stabilisation. L'appareil maintient automatiquement un vol stationnaire en dessous de trois mètres. Attendez d'acquiescer un signal GPS stable avant d'utiliser la fonction de décollage automatique.

Atterrissage automatique

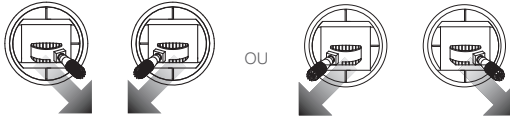
N'utilisez la fonction d'atterrissage automatique que lorsque les voyants d'état de l'appareil clignotent en vert. Procédez comme suit pour utiliser la fonction d'atterrissage automatique :

- Vérifiez que l'appareil est en mode « P ».
- Vérifiez l'état de la zone d'atterrissage avant d'appuyer sur «  » pour commencer à atterrir. Suivez ensuite les instructions affichées à l'écran.

Démarrage/coupure des moteurs

Démarrage des moteurs

Vous pouvez démarrer les moteurs à l'aide d'une commande de manche combinée. Actionnez les deux manches vers leurs angles intérieurs ou extérieurs respectifs pour démarrer les moteurs. Lorsque les moteurs commencent à tourner, relâchez les deux manches en même temps.

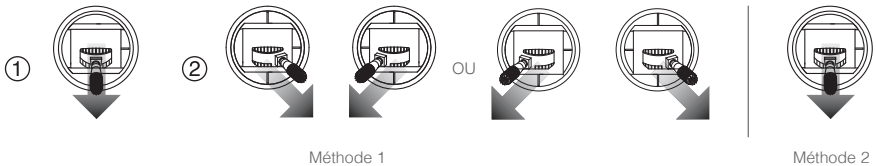


Coupure des moteurs

Deux méthodes de coupure des moteurs sont possibles.

Méthode 1 : une fois que le Phantom 4 a atterri, poussez la manette des gaz vers le bas ①, puis exécutez la même commande de manche combinée que celle utilisée pour démarrer les moteurs, comme décrit ci-dessus ②. Les moteurs sont immédiatement coupés. Relâchez les deux manches lorsque les moteurs sont coupés.

Méthode 2 : une fois que l'appareil a atterri, poussez et maintenez la manette des gaz vers le bas. Les moteurs sont coupés au bout de trois secondes.

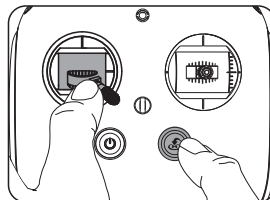


Méthode 1

Méthode 2

Coupure du moteur en plein vol

Actionnez le manche gauche vers le coin inférieur interne et appuyez simultanément sur le bouton RTH. **Ne coupez les moteurs en plein vol que s'il s'agit d'un cas d'urgence dans lequel cette action peut réduire le risque de dommage ou de blessure. Consultez le guide de l'utilisateur pour obtenir de plus amples informations.**



Test de vol

Procédures de décollage/atterrissage

1. Posez l'appareil sur une surface plane et dégagée, les indicateurs de batterie bien en vue.
2. Mettez la radiocommande et votre appareil mobile sous tension, puis allumez l'Intelligent Flight Battery.
3. Lancez l'application DJI GO, puis ouvrez la page Camera.
4. Patientez jusqu'à ce que les indicateurs de l'appareil clignotent en vert. Cela signifie que le point de départ est enregistré et que le vol peut être effectué en toute sécurité. S'ils clignotent en jaune, cela signifie que le point de départ n'a pas été enregistré.
5. Poussez lentement la manette des gaz vers le haut jusqu'à ce que l'appareil décolle ou utilisez la fonction de décollage automatique.
6. Prenez des photos et enregistrez des vidéos à l'aide de l'application DJI GO.
7. Pour atterrir, maintenez un vol stationnaire au-dessus d'une surface régulière et abaissez lentement la manette des gaz pour amorcer la descente.
8. Après l'atterrissage, exécutez la commande CSC ou maintenez la manette des gaz dans sa position la plus basse jusqu'à ce que les moteurs soient coupés.
9. Mettez l'Intelligent Flight Battery hors tension en premier, puis éteignez la radiocommande.



- Si les voyants d'état de l'appareil clignotent rapidement en jaune pendant le vol, cela signifie que l'appareil est passé en mode Sécurité (Failsafe).
- Si les voyants d'état de l'appareil clignotent rapidement ou lentement en rouge pendant le vol, cela signifie que le niveau de la batterie est faible.
- Visionnez nos didacticiels vidéo pour plus d'informations sur le vol.

Suggestions et conseils pour l'utilisation de la caméra

1. Parcourez la « Liste de vérifications avant le vol » complète avant chaque vol.
2. Sélectionnez le mode de fonctionnement de la nacelle souhaité dans l'application DJI GO.
3. N'enregistrez des vidéos qu'en mode P.
4. Volez toujours par temps dégagé, et n'utilisez pas l'appareil en cas de pluie ou de vent violent.
5. Choisissez les réglages de caméra les mieux adaptés à vos besoins. Les réglages incluent le format photo et la correction de l'exposition.
6. Effectuez des tests de vol pour définir des plans de vol et avoir un aperçu des scènes.
7. Manipulez les manches de contrôle délicatement pour garantir un vol fluide et stable.

FAQ

FAQ

Qu'est-ce que la fonction ActiveTrack ?

La fonction ActiveTrack permet à un appareil de suivre un objet en mouvement sans avoir à utiliser un traceur GPS distinct. Appuyez simplement sur l'écran de l'application DJI GO installée sur votre appareil mobile pour sélectionner l'objet à suivre. L'appareil verrouille sa cible sur l'objet et commence à le suivre automatiquement en observant une distance de sécurité.

Qu'est-ce que la fonction TapFly ?

La fonction TapFly vous permet de voler dans n'importe quelle direction d'une simple pression du doigt, sans radiocommande. Si le système de détection d'obstacles est activé, l'appareil évite les obstacles, ralentit ou maintient un vol stationnaire automatiquement lorsque cela est nécessaire, pourvu que la luminosité ne soit ni trop faible (< 300 lux) ni trop élevée (> 10 000 lux).

Qu'est-ce que le système de détection d'obstacles du Phantom 4 ?

Le Phantom 4 est équipé d'un système de détection d'obstacles qui balaie en permanence la zone située devant l'appareil, lui permettant ainsi d'éviter les collisions en contournant ou survolant les obstacles, ou en maintenant un vol stationnaire.

Pourquoi le Phantom 4 possède-t-il une structure en magnésium ?

Le magnésium intégré dans la structure révolutionnaire de l'appareil augmente considérablement sa rigidité, tout en minimisant les vibrations indésirables. Cela garantit la précision et les performances de la centrale à inertie (IMU). La structure en magnésium réduit également le poids de l'appareil.

Quelles modifications ont été apportées à la radiocommande du Phantom 4 ?

Le Phantom 4 introduit un mode Sport, accessible via un nouveau trio de modes : P, S et A.

Le mode P (Position) est le mode standard, permettant d'accéder au mode de vol normal ainsi qu'aux modes Intelligent Flight, ActiveTrack et TapFly.

Le mode S (Sport) permet d'atteindre une vitesse de vol allant jusqu'à 72 km/h (44 mph).

Le mode A (Attitude) reste inchangé et supprime la stabilisation par satellite en vol. Il permet au Phantom de se déplacer de façon plus fluide et naturelle.

Le bouton de lecture situé en haut à droite de la radiocommande a été remplacé par un bouton Pause permettant de maintenir le Phantom en vol stationnaire d'une simple pression du doigt pendant les vols en mode Intelligent Flight, ActiveTrack ou TapFly.

Quelles améliorations ont été apportées au Vision Positioning System du Phantom 4 ?

Le Vision Positioning System utilise désormais quatre capteurs pour améliorer la précision et la fiabilité du vol stationnaire, offrant ainsi une expérience de vol plus contrôlée. Son système à ultrasons a été amélioré et fonctionne dorénavant à partir de 10 mètres au-dessus du sol. En conditions idéales, ces capteurs s'associent pour conférer au Vision Positioning System du Phantom 4 une précision de vol stationnaire vertical de +/- 0,1 m et une précision de vol stationnaire horizontal de +/- 0,3 m.

Quelle est la portée effective du système de détection d'obstacles du Phantom 4 ?

La portée effective du système de détection d'obstacles est de 0,7 à 15 mètres. Bien que l'application DJI GO indique la présence d'obstacles, les pilotes doivent toujours prêter attention à l'appareil pendant le vol.

Le système de détection d'obstacles fonctionne-t-il dans tous les modes ?

Le système de détection d'obstacles peut être activé dans les modes ActiveTrack, TapFly, Normal et toutes les fonctions Intelligent Navigation.

Quelles sont les principales améliorations apportées au système de propulsion du Phantom 4 ?

Le moteur du Phantom 4 est conçu pour fonctionner avec les dernières hélices de type Push-and-Release (Appuyer-Relâcher). Avec ce mécanisme de verrouillage, les hélices peuvent supporter des changements de vitesse du moteur extrêmes, permettant ainsi à l'appareil d'être plus agile et plus réactif aux commandes du pilote.

Combien de minutes de vol le Phantom 4 peut-il atteindre avec la nouvelle Intelligent Flight Battery ?

En mode ATTI au niveau de la mer et en environnement calme, le Phantom 4 peut atteindre des temps de vol de 28 minutes. Cependant, l'autonomie de vol varie en fonction du type de vol, des conditions météorologiques et de l'altitude.

Quelles sont les principales différences entre les hélices du Phantom 4 et du Phantom 3 ?

Les nouvelles hélices Push-and-Release (Appuyer-Relâcher) sont plus rapides à installer et plus sûres que les hélices autobloquantes utilisées précédemment. Cette sécurité leur permet de supporter une accélération plus rapide et un freinage plus sec.

Quelles sont les améliorations apportées à la nacelle du Phantom 4 ?

Le système de nacelle et de caméra est intégré au corps de l'appareil, ce qui le rapproche de son centre de gravité. Il est en outre constitué d'un matériau composite rigide et robuste.

Quelles sont les améliorations apportées à la caméra du Phantom 4 ?

La caméra du Phantom 4 a été améliorée au niveau de la qualité d'image. L'aberration chromatique a été réduite de 56 % et la distorsion de lentille de 36 % par rapport au Phantom 3 Professional. Outre les améliorations apportées à la lentille, le micrologiciel de la caméra a été modifié pour permettre à la caméra de capturer des vidéos à 120 ips en full HD 1080p (le champ de vision de la caméra est reconfiguré à 47° lors des enregistrements dans ce mode), pour un ralenti plus fluide.

Pourquoi une IMU et un compas redondants ont-ils été ajoutés au Phantom 4 ?

Une IMU et un compas redondants renforcent la fiabilité du système. Le Phantom 4 peut constamment comparer les données reçues des deux IMU puis naviguer lui-même en s'appuyant sur les données les plus précises disponibles. Il en va de même pour les compas redondants.

Quels sont les points forts de la radiocommande et du flux en direct du Phantom 4 ?

La radiocommande et le flux en direct du Phantom 4 reposent sur technologie DJI Lightbridge, offrant une portée de contrôle effective pouvant atteindre 5 km (3,1 milles) dans les zones dégagées exemptes d'interférences. Son flux HD en direct vous offre une vue exacte de votre vol, idéale pour la composition de photos.

Le Phantom 4 est-il doté d'une fonction de retour au point de départ ?

Oui. Il dispose également d'une fonction de retour au point de départ intelligent, qui active le système de détection d'obstacles lors du vol de retour. Si l'appareil détecte un obstacle sur sa trajectoire de retour, il reviendra au point de départ en l'évitant de façon intelligente.

À quoi sert le mode Sport ?

Offrant une vitesse de pointe de 72 km/h (44,7 mph), le mode Sport peut être utilisé pour le plaisir, vous permettant de voler plus vite que jamais, ou pour atteindre votre lieu de tournage pendant que la lumière est parfaite.

Quelle est la vitesse horizontale du Phantom 4 en mode ATTI ?

La vitesse horizontale du Phantom 4 en mode ATTI atteint 72 km/h (44,7 mph).

Quelle est la différence entre le mode Sport et le mode ATTI ?

Bien que le Phantom 4 puisse voler à une vitesse de 72 km/h (44,7 mph) dans le mode Sport et le mode ATTI, le Phantom 4 a recours au système GPS/Glonass et au Vision Positioning System pour améliorer la précision en vol stationnaire. En mode ATTI, le GPS et le Vision Positioning System ne fonctionnent pas. L'appareil ne bénéficie donc pas de leur aide pour le vol stationnaire ou la navigation.

Comment interrompre le suivi d'un objet en mode ActiveTrack ? Qu'arrive-t-il à l'appareil lorsque le suivi est interrompu ?

Appuyez sur le bouton d'arrêt à gauche de l'écran ou poussez le manche d'angle vertical de la radiocommande vers le bas pendant trois secondes pour quitter le mode ActiveTrack. Une fois sorti du mode ActiveTrack, l'appareil s'arrête et maintient un vol stationnaire. Vous pouvez alors choisir de débiter une nouvelle mission ou de ramener l'appareil au point de départ.

Quelle est la plus petite taille d'objet détectable par le système de détection d'obstacles ?

La plus petite taille de pixel visible par le système de détection d'obstacles est de 500 pixels.

Quelle est l'altitude minimale du mode ActiveTrack ?

Le mode ActiveTrack fonctionne jusqu'à 3 m (9 pieds) au-dessus du sol.

Annexe

Annexe

Caractéristiques techniques

Appareil

Poids (batterie et hélices incluses)	1 380 g
Vitesse ascensionnelle max.	6 m/s (mode Sport)
Vitesse de descente max.	4 m/s (mode Sport)
Vitesse max.	20 m/s (mode Sport)
Plafond pratique max. au-dessus du niveau de la mer	6 000 m (19 685 pieds) (limite d'altitude du logiciel : 120 m (400 pieds) au-dessus du point de décollage)
Temps de vol max.	Environ 28 minutes
Plage de température de fonctionnement	0 à 40 °C (32 à 104 °F)
Systèmes de navigation par satellite	GPS/GLONASS

Nacelle

Plage réglable	Angle vertical : -90° à +30°
----------------	------------------------------

Système de détection d'obstacles

Plage de détection d'obstacles	0,7 à 15 m (2 à 49 pieds)
Conditions d'utilisation	Surface régulière et bien éclairée (> 15 lux)

Vision Positioning System

Plage de vitesse	≤ 10 m/s (2 m au-dessus du sol)
Plage d'altitude	0 à 10 m (0 à 33 pieds)
Portée	0 à 10 m (0 à 33 pieds)
Conditions d'utilisation	Surfaces régulières et bien éclairées (> 15 lux)

Caméra

Capteur	2/5,8 cm (1/2.3")	Pixels effectifs : 12 M
Lentille	Champ de vision 94°	20 mm (équivalent 35 mm) f/2,8, mise au point à ∞
Plage ISO	100 à 3 200 (vidéo)	100 à 1 600 (photo)
Vitesse d'obturation électronique	8 s à 1/8000 s	
Taille max. de l'image	4 000 x 3 000	
Modes d'images fixes	Prise de vue unique Prise de vue en rafale : 3/5/7 clichés Bracketing d'exposition (AEB) : 3/5 cadres bracketés à 0,7 EV Time-lapse HDR	
Modes d'enregistrement vidéo	UHD : 4096×2160 (4K) 3840×2160 (4K) 2704×1520 (2,7K) FHD : 1920×1080 HD : 1280×720	24/25p 24/25/30p 24/25/30p 24/25/30/48/50/60/120p 24/25/30/48/50/60p
Débit binaire vidéo max.	60 Mbit/s	

Systèmes de fichiers pris en charge	FAT32 (≤ 32 Go) ; exFAT (> 32 Go)
Photo	JPEG, DNG (RAW)
Vidéo	MP4/MOV (MPEG-4 AVC/H.264)
Cartes SD prises en charge	Micro-SD, capacité max. : 64 Go. Classe 10 ou type UHS-1 minimum
Température de fonctionnement	0 à 40 °C (32 à 104 °F)

Radiocommande

Fréquence de fonctionnement	2,400 GHz à 2,483 GHz
Distance de transmission maximale	Conformité FCC : 5 km (3,1 milles) ; conformité CE : 3,5 km (2,2 milles) (espace dégagé, sans interférences)
Température de fonctionnement	0 à 40 °C (32 à 104 °F)
Batterie	6 000 mAh LiPo 2S
Support pour appareil mobile	Tablettes et smartphones
Puissance de l'émetteur (EIRP)	FCC : 23 dBm ; CE : 17 dBm
Voltage de fonctionnement	7,4 V à 1,2 A

Chargeur

Voltage	17,4 V
Puissance nominale	100 W
Intelligent Flight Battery (PH4 - 5350 mAh - 15,2 V)	
Capacité	5350 mAh
Voltage	15,2 V
Type de batterie	LiPo 4S
Énergie	81,3 W/h
Poids net	462 g
Température de fonctionnement	-10° à 40° C (14° à 104° F)
Puissance de charge max.	100 W

Description du voyant d'état de l'appareil

Normal

 Clignote en rouge, en vert et en jaune de manière alternative	Mise sous tension et autodiagnostic
 Clignote en vert et en jaune de manière alternative	Préparation de l'appareil
 Clignote lentement en vert	Prêt à voler, mode P avec GPS et Vision Positioning System
 Clignote deux fois en vert	Prêt à voler, mode P avec Vision Positioning System mais sans GPS
 Clignote lentement en jaune	Prêt à voler, mode A sans GPS, ni Vision Positioning System

Avertissement	
 Clignote rapidement en jaune	Perte du signal de la radiocommande
 Clignote lentement en rouge	Avertissement de batterie faible
 Clignote rapidement en rouge	Avertissement de batterie critique
 Clignote en rouge de manière alternative	Erreur IMU
 — Rouge fixe	Erreur critique
 Clignote en rouge et en jaune de manière alternative	Calibration du compas requise

Mise à jour du micrologiciel

Utilisez l'application DJI Assistant 2 ou DJI GO pour mettre à jour l'appareil et la radiocommande. Suivez les instructions ci-dessous pour mettre à jour le micrologiciel via l'application DJI Assistant 2 :

1. Connectez l'appareil à un ordinateur avec un câble USB.
2. Lancez l'application DJI Assistant 2 et connectez-vous à l'aide de votre compte DJI.
3. Sélectionnez « Phantom 4 » et cliquez sur le bouton « Firmware Updates » dans le panneau de gauche.
4. Sélectionnez la version du micrologiciel que vous souhaitez mettre à jour.
5. Attendez la fin du téléchargement du micrologiciel. La mise à jour du micrologiciel démarre automatiquement.
6. Redémarrez l'appareil une fois la mise à jour du micrologiciel terminée.

- La mise à jour du micrologiciel prend environ 15 minutes. Il est normal que la nacelle pende, que les voyants d'état de l'appareil clignent de façon anormale et que l'appareil redémarre. Veuillez patienter jusqu'à ce que la mise à jour soit terminée.
- Aucune alerte sonore n'est émise pendant la mise à jour.
- Assurez-vous que l'ordinateur a accès à Internet.
- Assurez-vous que le niveau de charge de l'Intelligent Flight Battery est suffisant.
- Ne débranchez pas l'appareil de l'ordinateur pendant la mise à jour du micrologiciel.

Mode de vol intelligent (Intelligent Flight)

Le mode de vol intelligent inclut les fonctionnalités Course Lock, Home Lock, Point of Interest (POI), Follow Me et Waypoints, qui permettent aux utilisateurs de réaliser des photos professionnelles pendant le vol. Les fonctionnalités Course Lock et Home Lock permettent de bloquer l'orientation de l'appareil, de sorte que l'utilisateur peut se concentrer davantage sur d'autres opérations. Les fonctionnalités Point of Interest, Follow Me et le mode Waypoints permettent à l'appareil de voler automatiquement en suivant les manœuvres de vol prédéfinies.

Course Lock	La marche avant correspond à la direction enregistrée par le nez de l'appareil. L'appareil se déplace dans la direction verrouillée, indépendamment de son orientation (angle de lacet).
Home Lock	Tirez le manche d'angle vertical vers l'arrière pour faire revenir l'appareil vers son point de départ enregistré.
Point of Interest	L'appareil gravite automatiquement autour du sujet pour permettre à l'utilisateur de se concentrer davantage sur le cadrage du sujet du point d'intérêt.
Follow Me	Une attache virtuelle est créée entre l'appareil et votre appareil mobile de sorte que l'appareil puisse suivre vos mouvements quand vous vous déplacez. Notez que les performances de la fonction Follow Me dépendent de la précision du GPS présent sur l'appareil mobile.

Waypoints	Enregistrez un plan de vol. L'appareil suivra ce plan de façon répétée pendant que vous contrôlerez la caméra et l'orientation. Le plan de vol peut être enregistré à des fins d'utilisation ultérieure.
-----------	--

Pour activer la fonction Multiple Flight Mode, vous devez lancer l'application DJI GO > Camera View >  > Advanced Settings > Multiple Flight Mode avant d'utiliser la fonction Intelligent Flight Mode pour la première fois.

Informations sur le service après-vente

Consultez les pages suivantes pour en savoir plus sur la politique de service après-vente et obtenir des informations sur la garantie :

1. Politique de service après-vente : <http://www.dji.com/service>
2. Politique de remboursement : <http://www.dji.com/service/refund-return>
3. Service de réparation payante : <http://www.dji.com/service/repair-service>
4. Service de garantie : <http://www.dji.com/service/warranty-service>

FCC Compliance

FCC Compliance

This device complies with part 15 of the FCC Rules. Operation is subject to the following two conditions:

- (1) This device may not cause harmful interference, and
- (2) This device must accept any interference received, including interference that may cause undesired operation.

Changes or modifications not expressly approved by the party responsible for compliance could void the user's authority to operate the equipment.

Compliance Information

FCC Warning Message

Any changes or modifications not expressly approved by the party responsible for compliance could void the user's authority to operate the equipment.

This device complies with part 15 of the FCC Rules. Operation is subject to the following two conditions: (1) This device may not cause harmful interference, and (2) this device must accept any interference received, including interference that may cause undesired operation.

FCC Radiation Exposure Statement:

This equipment complies with FCC radiation exposure limits set forth for an uncontrolled environment. This equipment should be installed and operated with minimum distance 20cm between the radiator & your body. This transmitter must not be co-located or operating in conjunction with any other antenna or transmitter.

Note: This equipment has been tested and found to comply with the limits for a Class B digital device, pursuant to part 15 of the FCC Rules. These limits are designed to provide reasonable protection against harmful interference in a residential installation. This equipment generates uses and can radiate radio frequency energy and, if not installed and used in accordance with the instructions, may cause harmful interference to radio communications. However, there is no guarantee that interference will not occur in a particular installation. If this equipment does cause

harmful interference to radio or television reception, which can be determined by turning the equipment off and on, the user is encouraged to try to correct the interference by one or more of the following measures:

- Reorient or relocate the receiving antenna.
- Increase the separation between the equipment and receiver.
- Connect the equipment into an outlet on a circuit different from that to which the receiver is connected.
- Consult the dealer or an experienced radio/TV technician for help.

IC RSS warning

This device complies with Industry Canada licence-exempt RSS standard (s). Operation is subject to the following two conditions: (1) this device may not cause interference, and (2) this device must accept any interference, including interference that may cause undesired operation of the device. Le présent aéril est conforme aux CNR d'Industrie Canada licables aux aérils radio exempts de licence.

L'exploitation est autorisée aux deux conditions suivantes:

- (1) l'aéril ne doit pas produire de brouillage, et
- (2) l'utilisateur de l'aéril doit accepter tout brouillage radioélectrique subi, même si le brouillage est susceptible d'en compromettre le fonctionnement.

IC Radiation Exposure Statement:

This equipment complies with IC RF radiation exposure limits set forth for an uncontrolled environment. This transmitter must not be co-located or operating in conjunction with any other antenna or transmitter.

This equipment should be installed and operated with minimum distance 20cm between the radiator& your body.

Any Changes or modifications not expressly approved by the party responsible for compliance could void the user's authority to operate the equipment.

KCC Warning Message

“해당무선설비는 운용 중 전파혼신 가능성이 있으므로 인명안전과 관련된 서비스는 할 수 없습니다.”
“해당 무선설비는 운용 중 전파혼신 가능성이 있음”

NCC Warning Message

低功率電波輻射性電機管理辦法

第十二條經型式認證合格之低功率射頻電機，非經許可，公司、商號或使用者均不得擅自變更頻率、加大功率或變更原設計之特性及功能。

第十四條低功率射頻電機之使用不得影響飛航安全及干擾合法通信；經發現有干擾現象時，應改善至無干擾時方得繼續使用。前項合法通信，指依電信法規定作業之無線電通信。低功率射頻電機須忍受合法通信或工業、科學及醫療用電波輻射性電機設備之干擾。

Assistance DJI
<http://www.dji.com/support>



Contenu sujet à modifications.

Téléchargez la dernière version à l'adresse
<http://www.dji.com/fr/product/phantom-4/info#downloads>

If you have any questions about this document, please contact DJI by sending a message to **DocSupport@dji.com**.